

Eletricidade e Magnetismo II – Licenciatura: 23ª Aula (29/10/2012)

Prof. Alvaro Vannucci

Na última aula vimos:

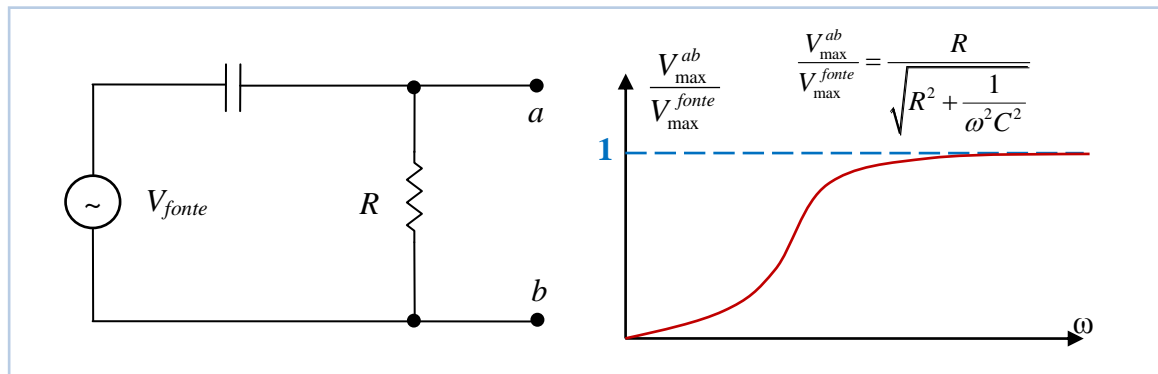
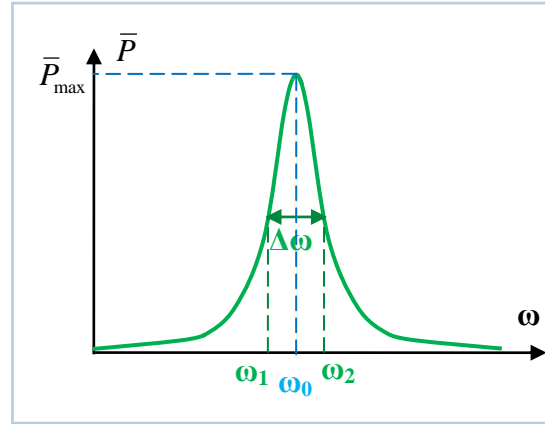
- Fator de Qualidade de um circuito RLC:

$$Q = \frac{\omega}{\Delta\omega}; \Delta\omega \equiv \text{''largura a meia-altura''}$$

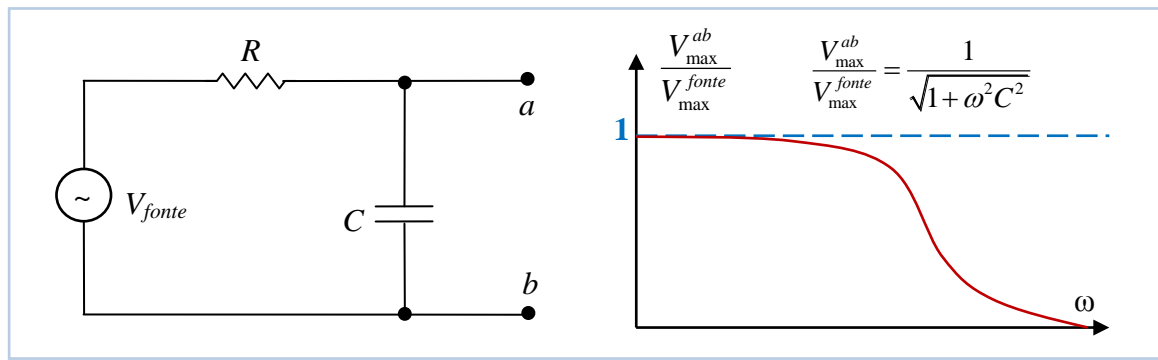
- $\bar{P}_{\text{consumido}} = I_{\text{ef}} V_{\text{ef}} \cos \phi$

($\cos \phi \equiv$ fator de potência)

- Filtro “passa-alta”:



- Filtro “passa-baixa”:



➤ Retomando as equações básicas do eletromagnetismo já vistas:

$$1. \oint \vec{D} \cdot \hat{n} dA = q_{\text{int}} = \int \rho dV \quad \text{Lei de Gauss}$$

$$2. \oint \vec{B} \cdot \hat{n} dA = 0 \quad \text{Lei de Gauss para o Magnetismo}$$

$$3. \mathcal{E} = -\frac{d\phi}{dt} \Rightarrow \oint \vec{E} \cdot d\vec{l} = -\frac{\partial}{\partial t} \int \vec{B} \cdot \hat{n} dA \quad \text{Lei de Faraday}$$

$$4. \oint \vec{H} \cdot d\vec{l} = I_{\text{ent}}^{\text{real}} \quad \text{Lei de Ampère}$$

➤ Estas quatro equações, como veremos, resultarão nas quatro equações de Maxwell que representam, para o Eletromagnetismo (clássico), o que as equações de Newton são para a Mecânica (clássica).

➤ Inicialmente, será interessante representar estas equações na sua forma diferencial (o que irá simplificar o desenvolvimento dos nossos cálculos)

➤ Para mostrar isso, vamos lembrar, do cálculo III, os teoremas do **Divergente** e de **Stokes**:

$$(1) \text{ Teorema do divergente } \oint_S \vec{F} \cdot \hat{n} dA = \int_V (\nabla \cdot \vec{F}) dV$$

$$(2) \text{ Teorema de Stokes } \oint_C \vec{F} \cdot d\vec{l} = \int_S (\nabla \times \vec{F}) \cdot \hat{n} dA$$

➤ Por exemplo, aplicando o teorema do divergente na primeira equação:

$$\oint_S \vec{D} \cdot \hat{n} dA = \int_V (\nabla \cdot \vec{D}) dV = q_{\text{int}}^{\text{livre}} = \int_V \rho dV \Rightarrow \boxed{\nabla \cdot \vec{D} = \rho_{\text{livre}}}$$

➤ Fazendo o mesmo na segunda equação: $\boxed{\nabla \cdot \vec{B} = 0}$

➤ Aplicando o Teorema de Stokes na terceira equação:

$$\oint_C \vec{E} \cdot d\vec{l} = \int_S (\nabla \times \vec{E}) \cdot \hat{n} dA = -\frac{\partial}{\partial t} \int_S \vec{B} \cdot \hat{n} dA = \int_S \left(-\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \right) \cdot \hat{n} dA$$

$$\Rightarrow \boxed{\nabla \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}}$$

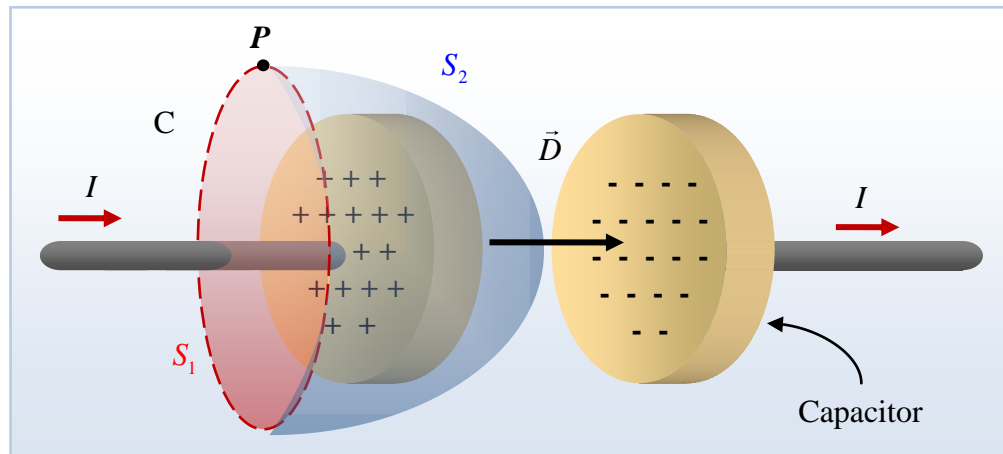
➤ Quanto à quarta equação:

$$\oint_C \vec{H} \cdot d\vec{l} = \int_S (\nabla \times \vec{H}) \cdot \hat{n} dA = I_{\text{env}}^{\text{real}} \int_S \vec{J} \cdot \hat{n} dA$$

$$\Rightarrow \boxed{\nabla \times \vec{H} = \vec{J}}$$

➤ E também sempre lembrar: $\boxed{\vec{D} = \epsilon \vec{E}}$ e $\boxed{\vec{B} = \mu \vec{H}}$

- Na segunda metade do século XIX, Maxwell mostrou que a Lei de Ampère, quando aplicada ao problema de carga de um capacitor, levava a um resultado que era incoerente: algo estava “faltando” na formulação matemática.
- Na carga do capacitor de placas paralelas ao lado, realizada lentamente, para calcular o campo magnético no ponto P da figura:



- $\oint_C \vec{H} \cdot d\vec{l} = I_{ent}^{real}$ sendo que a circuitação (C) escolhida passando pelo ponto P (em vermelho) está mostrada na figura.
- Agora, substituindo $I_{ent} = \int \vec{J} \cdot \hat{n} dA$; ou seja, a corrente enlaçada corresponde a uma densidade de corrente \vec{J} atravessando uma superfície.
- Mas, qual é a superfície estaríamos considerando?
- Certamente será uma superfície definida pela circuitação C escolhida para efetuar a integral.
- Mas observe que ela não é única! A circuitação C define tanto a superfície S_1 (em vermelho) como também a superfície S_2 (em azul) da figura!
- E o que é mais notável: se formos calcular o fluxo de \vec{J} através desta superfície S_2 , para termos a corrente enlaçada, ele seria zero! (já que nenhuma carga atravessa S_2 enquanto o capacitor é carregado).
- Maxwell percebeu então que a Lei de Ampère como originalmente escrita, não conseguiria ser aplicada em todas as situações.
- Ele percebeu ainda que, embora nenhuma carga estivesse atravessando S_2 , havia uma variação de fluxo do campo \vec{E} , devido ao acúmulo de cargas nas placas do capacitor, atravessando esta segunda superfície.
- Ele concluiu então que um termo devia ser adicionado à equação de Ampère para torná-la mais geral.

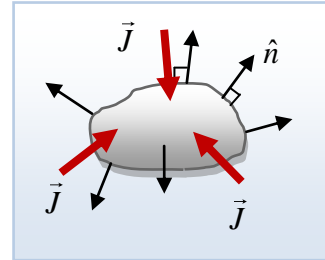
- Para descobrir que termo estava faltando, ele utilizou-se da equação da continuidade:

$$\nabla \cdot \vec{J} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0$$

- Esta equação pode ser facilmente obtida se observamos uma superfície fechada qualquer e calculamos o fluxo de cargas através dessa superfície (para obter a corrente total que a penetra).

- Cálculo da corrente: $I = -\oint \vec{J} \cdot \hat{n} dA$

- Nesta última equação, vamos aplicar o teorema do Divergente:



$$-\oint \vec{J} \cdot \hat{n} dA = -\int_V (\nabla \cdot \vec{J}) dV \text{ e usar que}$$

$$I = \frac{dQ}{dt}; \quad Q = \int \rho dV \Rightarrow I = \frac{d}{dt} \int \rho dV \xrightarrow{\text{volume constante}} I = \int \frac{\partial \rho}{\partial t} dV$$

- Portanto $\int_V (\nabla \cdot \vec{J}) dV + \int \frac{\partial \rho}{\partial t} dV = 0 \Rightarrow \int_V \left(\nabla \cdot \vec{J} + \frac{\partial \rho}{\partial t} \right) dV = 0$

$$\Rightarrow \boxed{\nabla \cdot \vec{J} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0} = \text{“equação da continuidade”}$$

- Esta equação informa que o fluxo da densidade de corrente através de uma superfície fechada qualquer acarreta uma variação da carga no seu interior.
- Ou seja, se $\vec{J} < 0$ (> 0) \rightarrow corrente flui para fora (para dentro) do volume correspondente à superfície fechada e, portanto, a carga interna diminui (aumenta).
- Retornando ao problema do capacitor sendo carregado lentamente, vamos observar o seguinte:
- 1º) Se aplicarmos a Lei de Ampère tomando a superfície S_1 (determinada pela circuitação C), temos:

$$\oint_C \vec{H} \cdot d\vec{l} = I_{ent} = I = \oint_{S_1} \vec{J} \cdot \hat{n} dA \quad (\equiv \text{fluxo de } \vec{J} \text{ através de } S_1)$$

- Enquanto que, aplicando a Lei de Ampère à superfície S_2 (também delimitada pela circuitação C), então

$$\oint_C \vec{H} \cdot d\vec{l} = I_{ent} = \oint_{S_2} \vec{J} \cdot \hat{n} dA = 0 \quad (\text{não há fluxo através de } S_2)$$

- Claramente estes dois resultados são inconsistentes, já que levam à situação:

$$\oint_{S_1+S_2} \vec{J} \cdot \hat{n} dA \neq 0 \text{ (ou seja, nem toda carga que entra, sai)}$$

- Conseqüentemente, do teorema do Divergente, temos que $\nabla \cdot \vec{J} \neq 0$ (resultado indica corretamente que as cargas estão acumulando-se nas placas do capacitor).
- 2º) Porém, se decidirmos aplicar diretamente no problema a Lei de Ampère na mesma forma diferencial, então, tomando o divergente dos dois lados:

$$\underbrace{\nabla \cdot (\nabla \times \vec{H})}_{=0} = \nabla \cdot \vec{J} \Rightarrow \nabla \cdot \vec{J} = 0 \text{ sempre (inconsistente com o resultado anterior)}$$

O divergente do rotacional é *sempre* zero!

- Para contornar esta contradição, Maxwell considerou que a Lei de Ampère precisava ser complementada:
- Observando que a Lei de Gauss na forma diferencial é $\nabla \cdot \vec{D} = \rho$, ele teve a idéia de escrever a equação de continuidade da forma

$$\nabla \cdot \vec{J} + \frac{\partial}{\partial t} (\nabla \cdot \vec{D}) = 0 \Rightarrow \nabla \cdot \left(\vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right) = 0$$

- De forma que não mais teremos $\nabla \cdot \vec{J} = 0$ na Lei de Ampère, se $\frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$ for a ela acrescentada.
- Ou seja, acrescentando o termo $\frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$ à Lei de Ampère, ela passa a ter validade mais geral.

➤ Então, $\nabla \times \vec{H} = \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$

“corrente de deslocamento”

➤ E isto completa **as quatro equações de Maxwell:**

1) $\nabla \cdot \vec{D} = \rho$

2) $\nabla \cdot \vec{B} = 0$

3) $\nabla \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$

4) $\nabla \times \vec{H} = \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$

➤ Sendo que **no vácuo**, não havendo cargas ou corrente: $\rho = 0$ e $\vec{J} = 0$

➤ Portanto, no vácuo:

1) $\nabla \cdot \vec{D} = 0$

2) $\nabla \cdot \vec{B} = 0$

3) $\nabla \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$

4) $\nabla \times \vec{H} = \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$