

# Seletor de Velocidades

Notas de aula: [www.fap.if.usp.br/~hbarbosa](http://www.fap.if.usp.br/~hbarbosa)

LabFlex: [www.dfn.if.usp.br/curso/LabFlex](http://www.dfn.if.usp.br/curso/LabFlex)

Profa. Eloisa Szanto  
eloisa@dfn.if.usp.br  
Ramal: 7111  
Pelletron

Prof. Henrique  
Barbosa  
hbarbosa@if.usp.br  
Ramal: 6647  
Basílio, sala 100

Prof. Nelson Carlin  
nelson.carlin@dfn.if.usp.br  
Ramal: 6820  
Pelletron

Prof. Paulo Artaxo  
artaxo@if.usp.br  
Ramal: 7016  
Basílio, sala 101

Física Exp. 3  
Aula 5, Experiência 2  
Modelo E e resolução do seletor

# Exp. 2 – Seletor de Velocidades

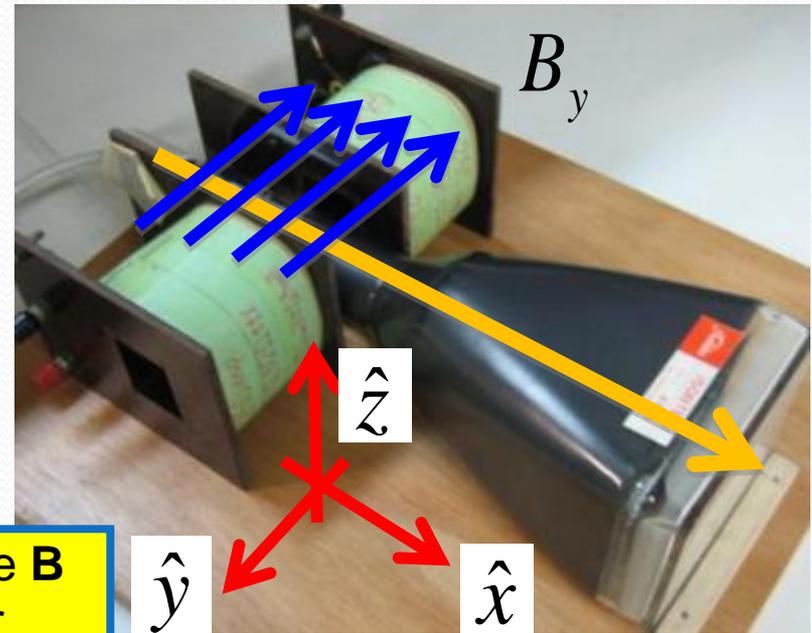
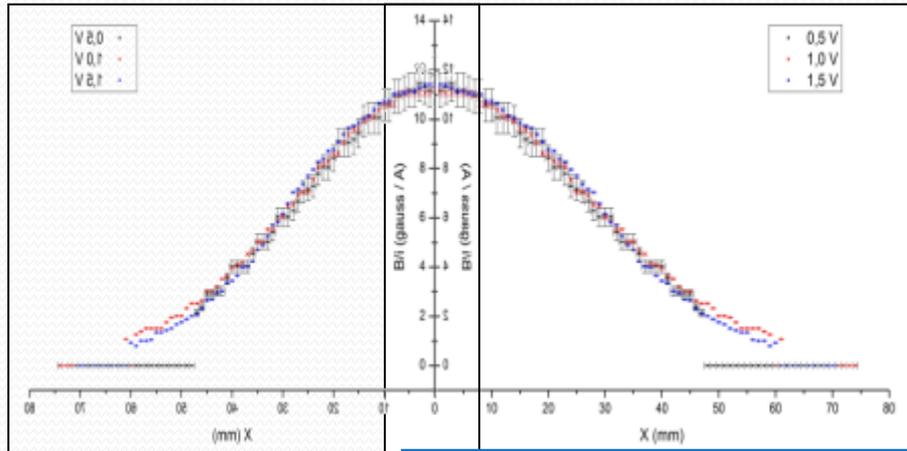
## PROGRAMAÇÃO

- Semana 1
  - Movimento em campo elétrico
- Semana 2
  - Movimento em campo magnético
- Semana 3
  - Simular o campo elétrico e mapear o campo magnético
- Semana 4
  - Modelo para B e calibração do seletor
- Semana 5
  - Modelo para E e resolução do seletor de velocidades

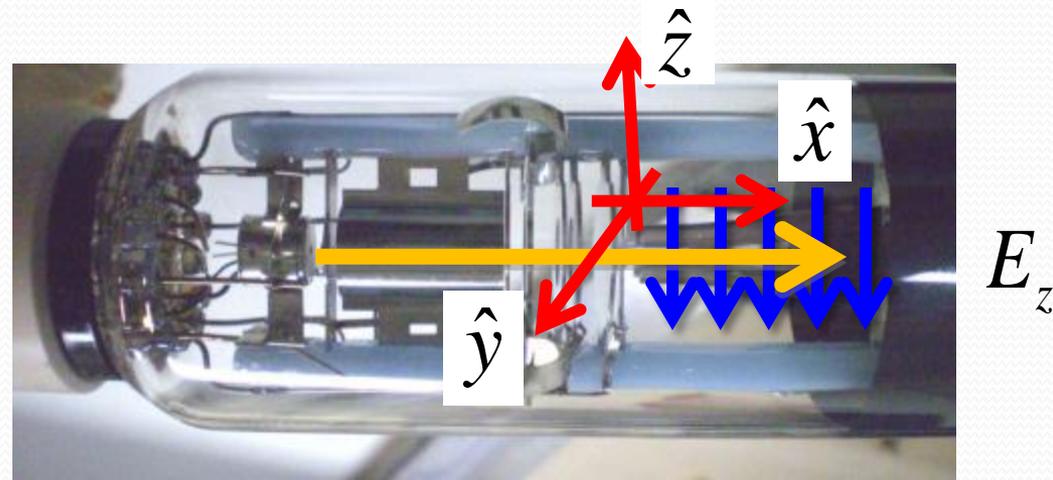
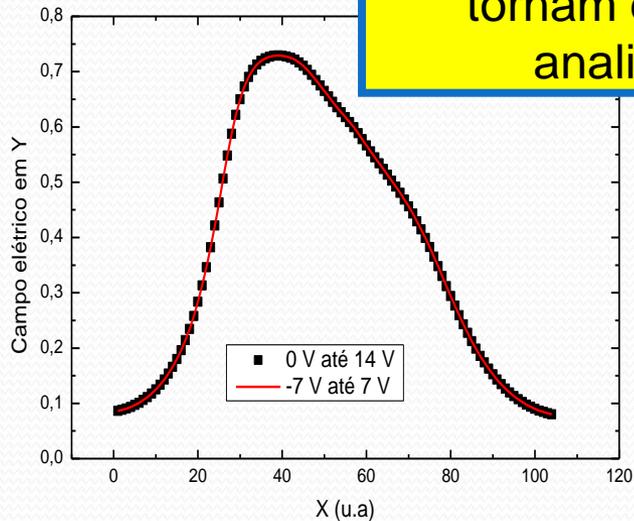


# 1. Modelo Teórico para o campo elétrico no Seletor

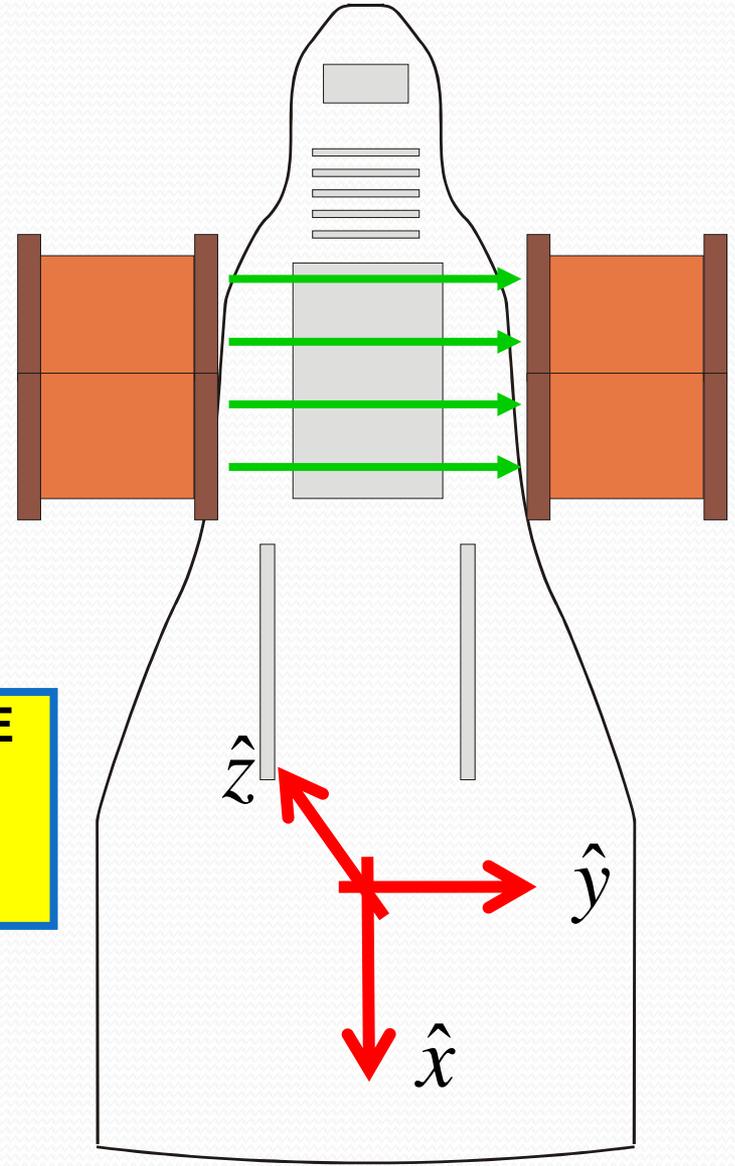
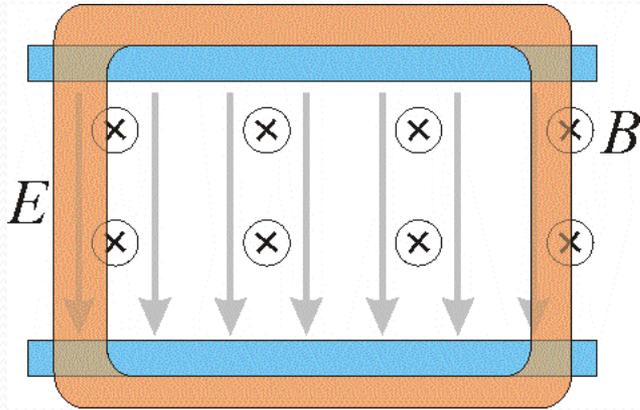
# Seletor de velocidades - REAL



Variação espacial de  $E$  e  $B$  tornam difícil resolver analiticamente!

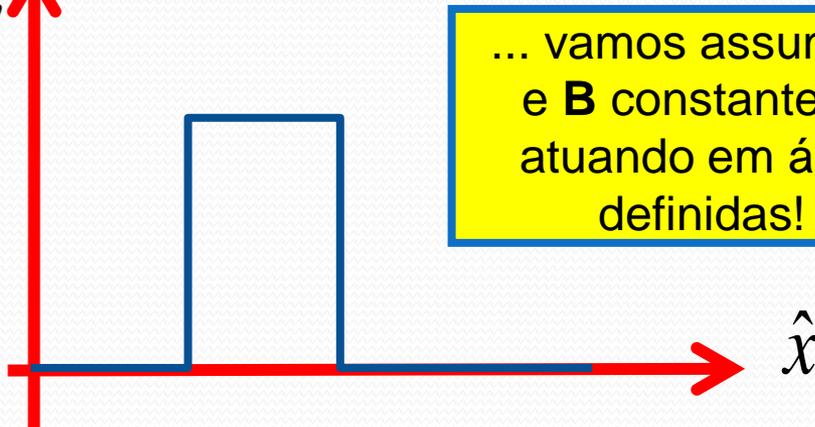


# Seletor de velocidades - IDEAL



$$|\vec{E}| = E_z, |\vec{B}| = B_y$$

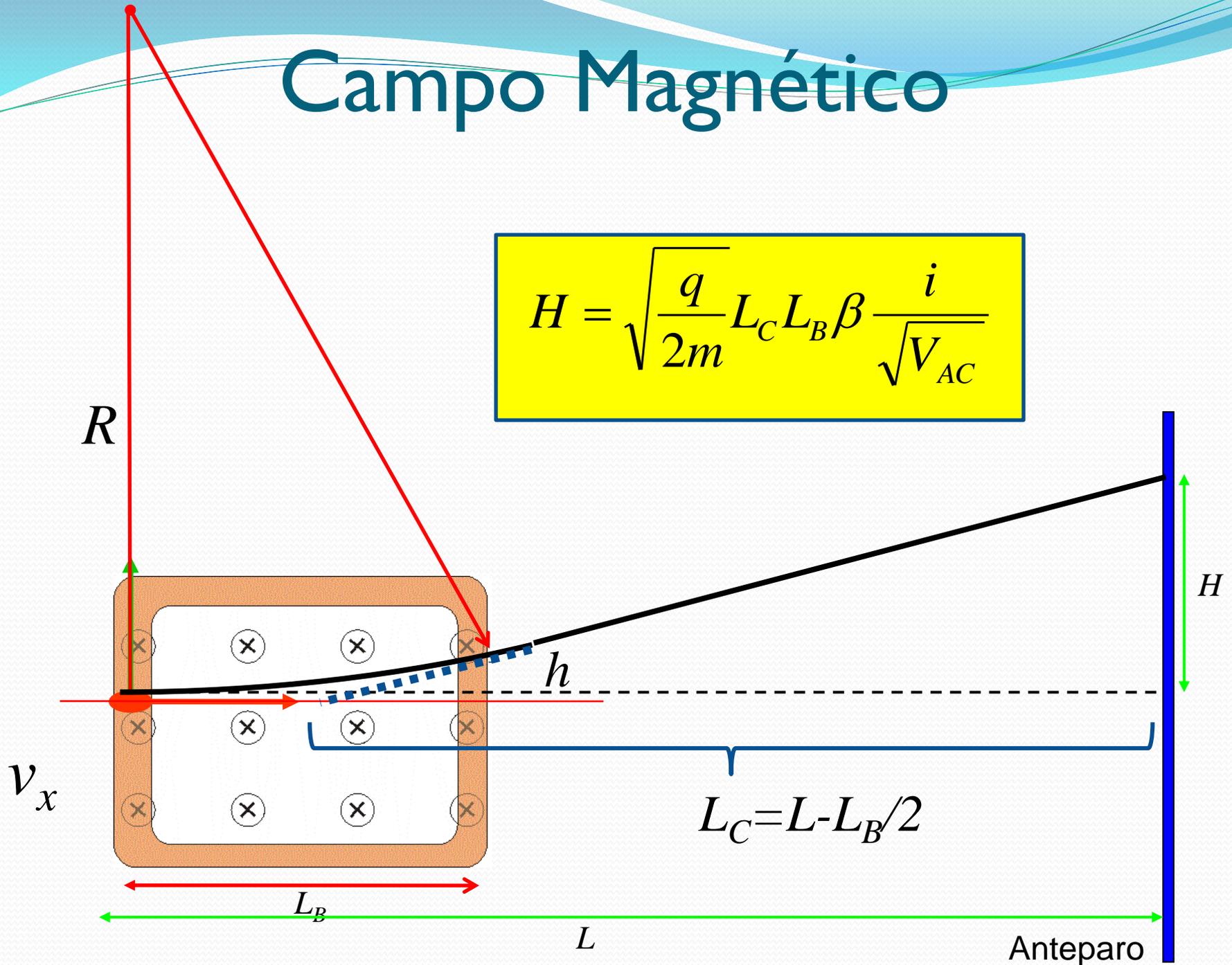
$E_z, B_y$



... vamos assumir  $\mathbf{E}$   
e  $\mathbf{B}$  constantes e  
atuando em área  
definidas!

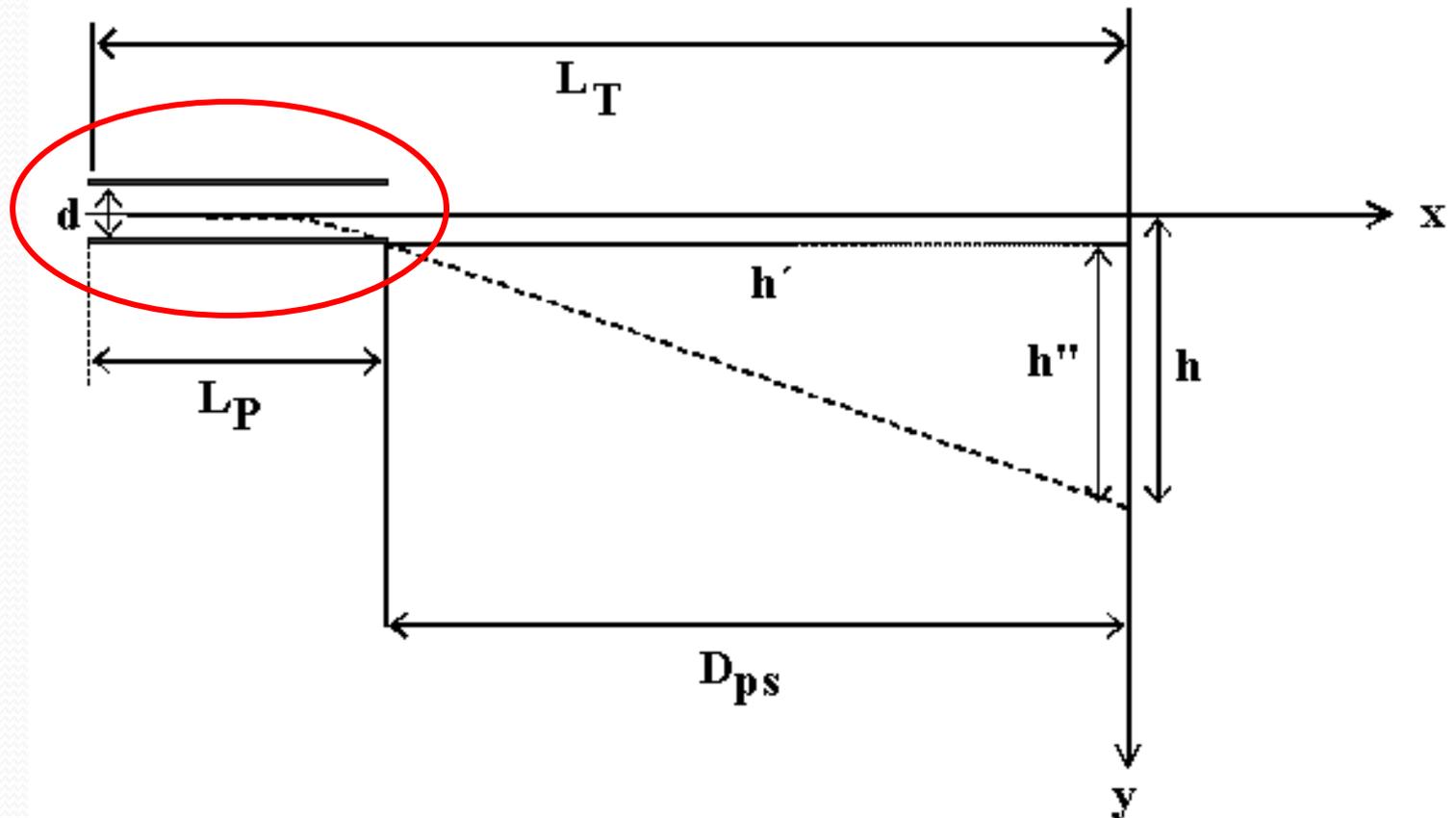
# Campo Magnético

$$H = \sqrt{\frac{q}{2m}} L_C L_B \beta \frac{i}{\sqrt{V_{AC}}}$$



# Campo Elétrico

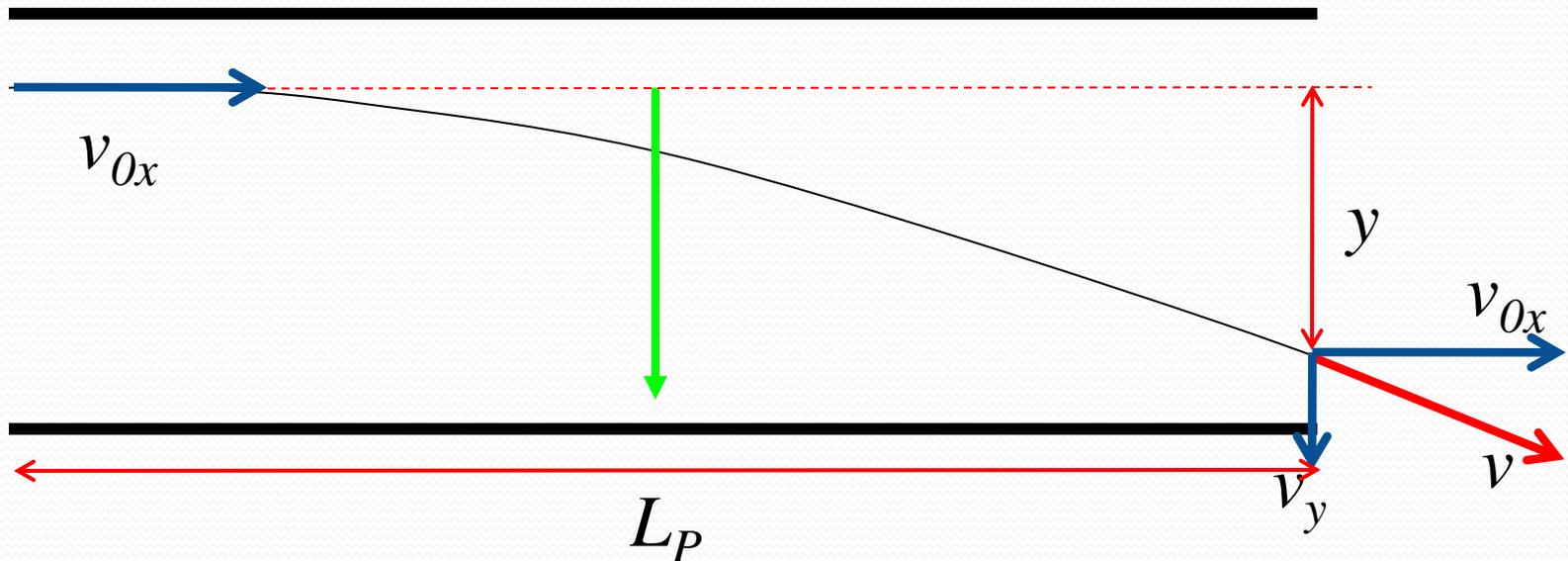
- Sistema de placas paralelas ideais, com um anteparo a uma distância  $D_{ps}$ . Qual a deflexão ( $h$ ) do feixe por estas placas?



# Movimento de uma partícula em um campo uniforme

- Movimento uniforme em x

$$t = \frac{L_P}{v_{0x}}$$

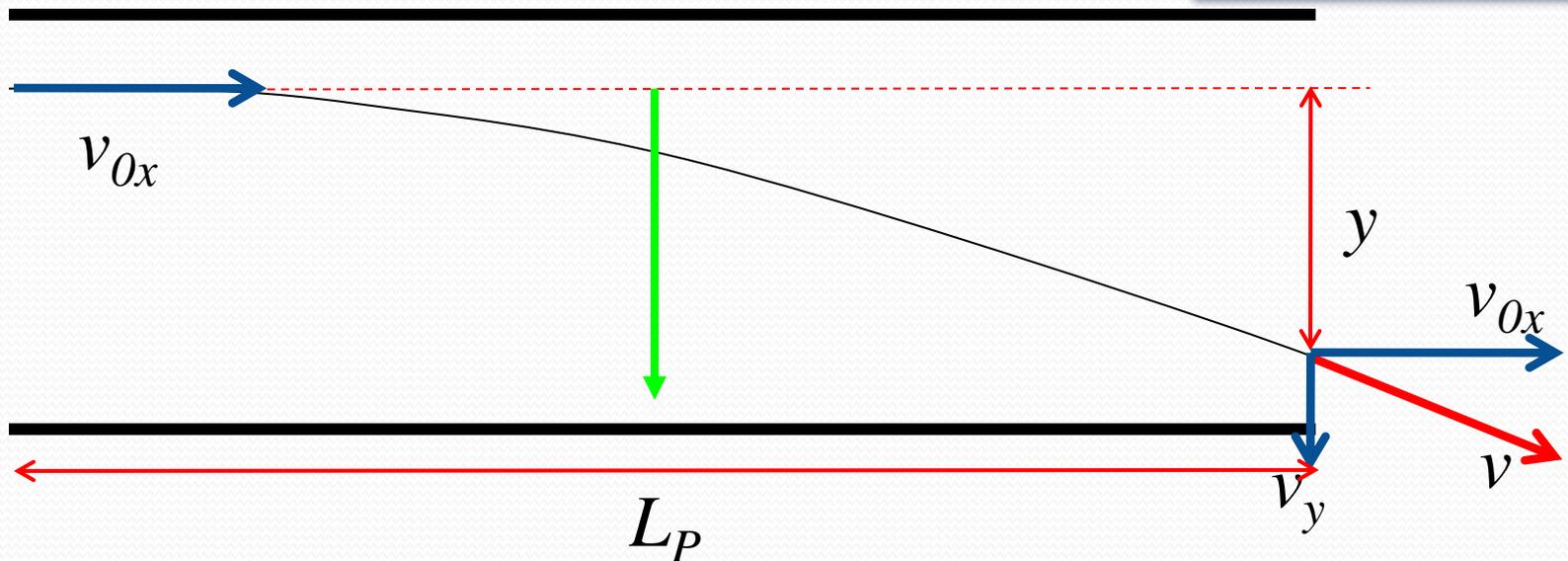


# Movimento de uma partícula em um campo uniforme

- Movimento uniformemente variado em  $y$

$$\vec{F} = q\vec{E} \Rightarrow F_y = qE \Rightarrow a_y = \frac{qE}{m}$$

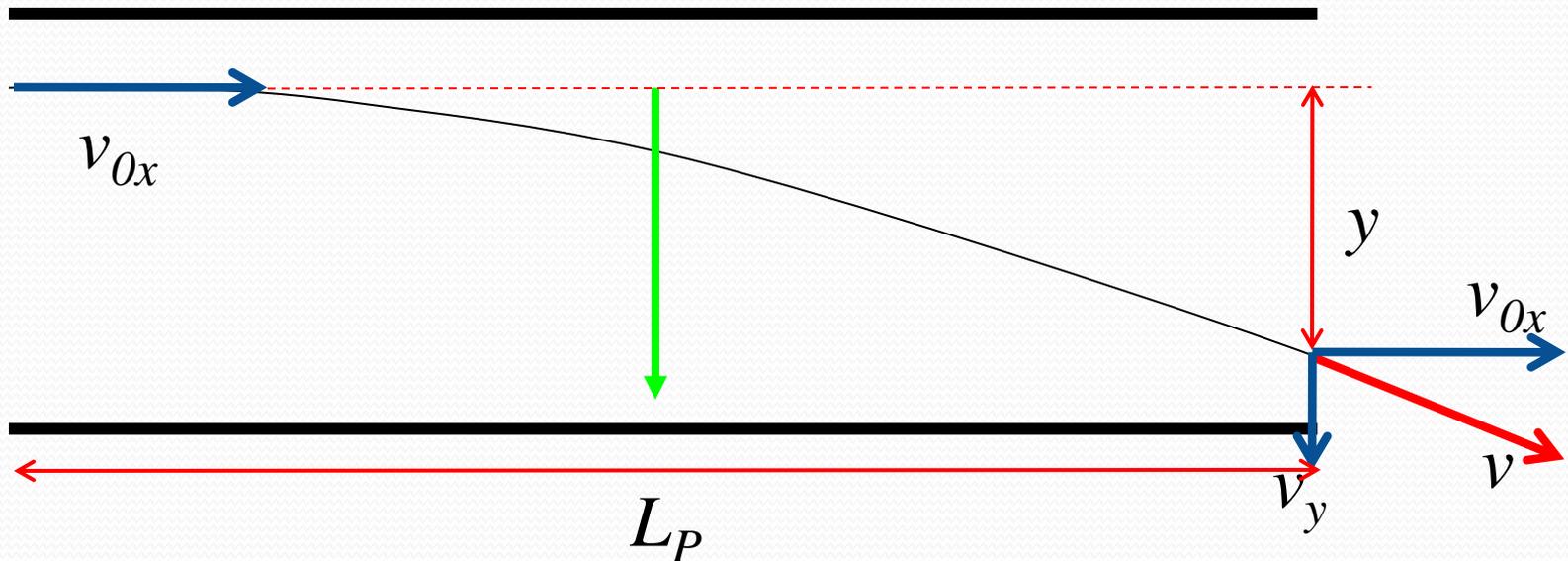
$$v_y = v_{0y} + a_y t \Rightarrow v_y = \frac{qE}{m} t \Rightarrow v_y = \frac{qEL_P}{mv_{0x}}$$



# Movimento de uma partícula em um campo uniforme

- Movimento uniformemente variado em  $y$

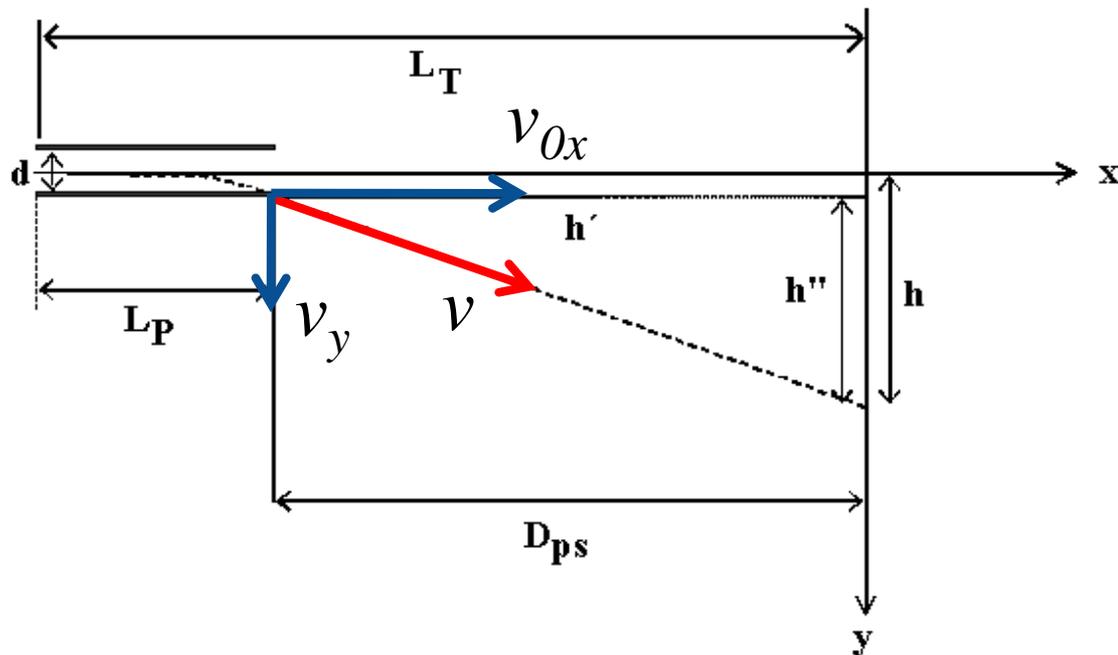
$$y = y_0 + v_{0y}t + \frac{1}{2}a_y t^2 \Rightarrow y = \frac{qE}{2m} \left( \frac{L_P}{v_{0x}} \right)^2$$



# Movimento de uma partícula em um campo uniforme

- Após as placas voltamos a ter movimento uniforme

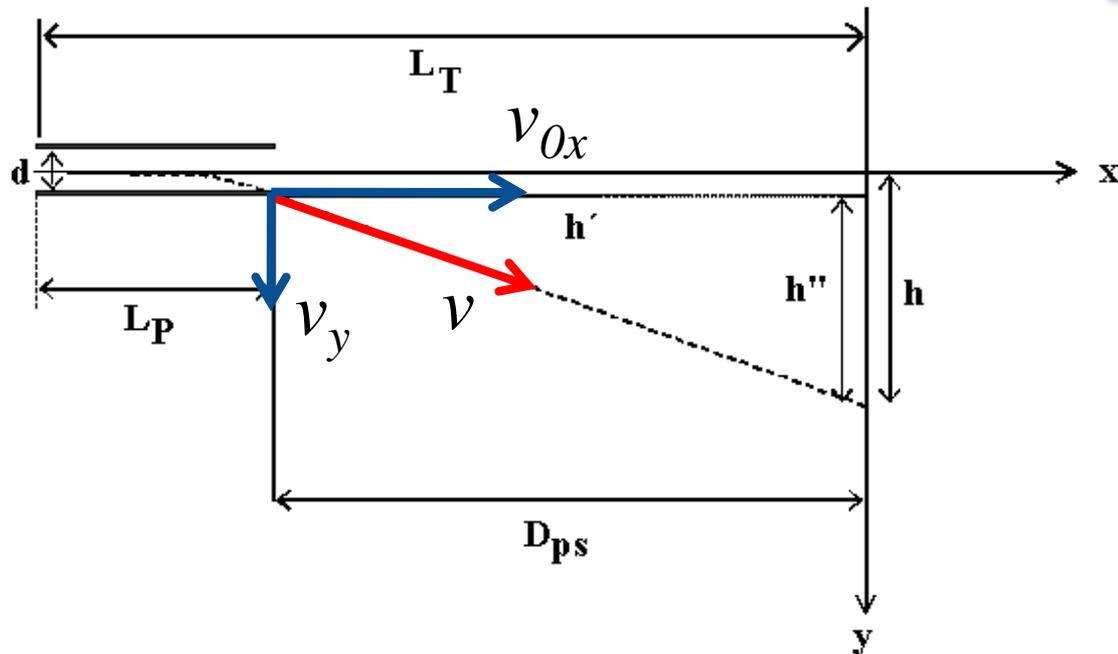
$$t = \frac{D_{PS}}{v_{0x}} \quad h'' = v_y t = \frac{qEL_P}{mv_{0x}} \frac{D_{PS}}{v_{0x}}$$



# Movimento de uma partícula em um campo uniforme

- O deslocamento total é a soma dos dois deslocamentos

$$h = y + h'' = \frac{qE}{2m} \left( \frac{L_P}{v_{0x}} \right)^2 + \frac{qE}{m} \frac{L_P D_{PS}}{v_{0x}^2} = \frac{qEL_P}{mv_{0x}^2} \left( \frac{L_P}{2} + D_{PS} \right)$$



# Movimento de uma partícula em um campo uniforme

- O deslocamento total é a soma dos dois deslocamentos

$$h = \frac{qEL_P}{mv_{0x}^2} L_C \quad L_C = \left( \frac{L_P}{2} + D_{PS} \right)$$

Distância do centro das placas

- Ou seja:

$$h = A \frac{E}{v_{0x}^2}$$

h é proporcional ao campo elétrico e inversamente proporcional ao quadrado da velocidade

# Movimento de uma partícula em um campo uniforme

- Em um capacitor ideal, o campo vale:

$$|E| = V_P/d$$

- A velocidade do elétron depende da tensão de aceleração através de:

$$K_{cin} = qV_{AC} \Rightarrow \frac{1}{2}mv_{0x}^2 = qV_{AC}$$

- Ou seja:

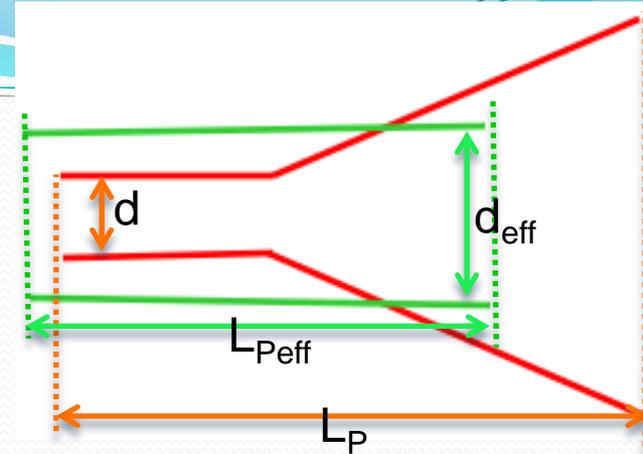
$$h = A \frac{E}{v_{0x}^2} = A' \frac{V_P}{V_{AC}}$$

h é proporcional à tensão entre as placas e inversamente proporcional à tensão de aceleração dos elétrons

## Quem é a constante $A'$ ?

- Ou seja

$$A' = \frac{L_P}{2d} L_C$$



- Contudo, quais são as dimensões das placas equivalentes ( $L_P$ ) e a distância ( $d$ ) entre elas?
- Tenho duas variáveis e apenas uma medida. Como eu resolvo esta ambigüidade?

# Quem é $L_P$ e $d$ ?

- Vamos lembrar alguns conceitos sobre movimento, em especial impulso de uma força

$$\vec{I} = \Delta\vec{p} = \int_0^t \vec{F}(t) dt$$

- No nosso caso ideal, a força é constante com módulo dado por  $qE$ . Nesta situação:

$$\vec{I} = \int_0^t \vec{F}(t) dt = \int_0^t q\vec{E} dt = q\vec{E}t = q\vec{E} \frac{L_P}{v_{0x}}$$

## Quem é $L_p$ e $d$ ?

- Lembrando que o deslocamento na tela do TRC vale:

$$h = \frac{qEL_p}{mv_{0x}^2} L_C$$

- E sabendo que o impulso, na direção  $y$ , tem módulo  $qEL_p/v_{0x}$ , e sabendo que o momento inicial da partícula vale  $p = mv_{0x}$ , temos:

$$h = \frac{\text{Impulso}}{p} L_C = \frac{\Delta p}{p} L_C$$

## Quem é $L_p$ e $d$ ?

- Ou seja, o deslocamento está diretamente relacionado ao impulso fornecido pelo campo elétrico

$$h = Cte \frac{\Delta p}{p}$$

- Podemos utilizar esta informação para fazer uma escolha realista para o comprimento efetivo das placas.
  - Em que parte da trajetória se dá o impulso que altera o deslocamento da partícula?

# Quem é $L_p$ e $d$ ?

- No caso ideal temos que:

$$\vec{I} = q\vec{E}t$$

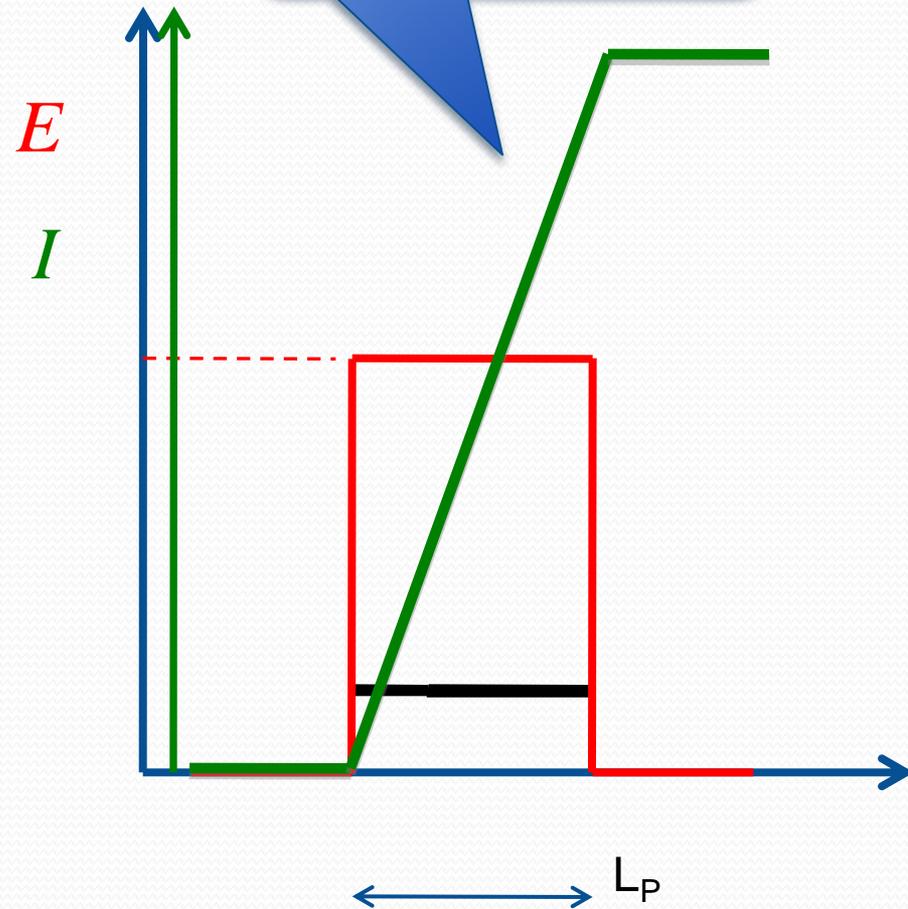
- Como:

$$v_{0x} = \frac{x}{t} \Rightarrow t = \frac{x}{v_{0x}}$$

- Temos:

$$\vec{I} = \frac{q\vec{E}}{v_{0x}} x$$

Ou seja, o impulso se dá na região que o campo atua mais intensamente



# Quem é $L_p$ e $d$ ?

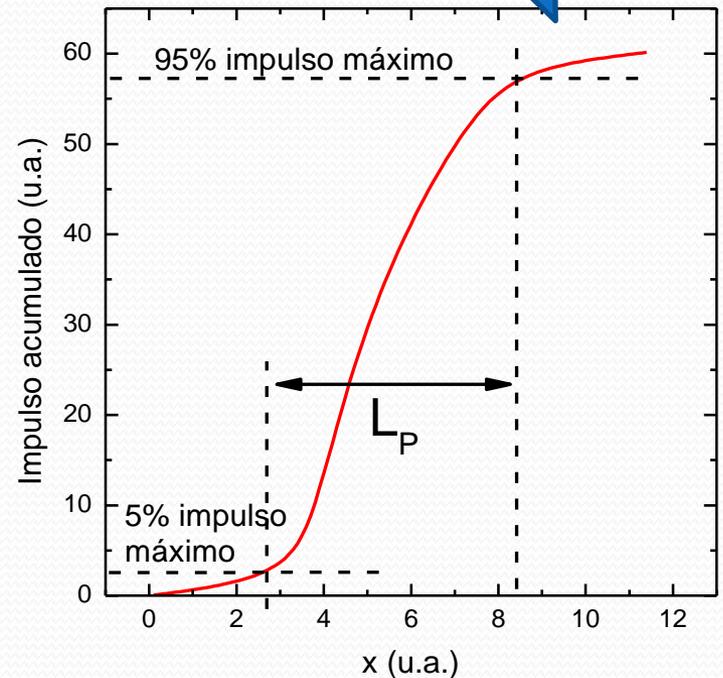
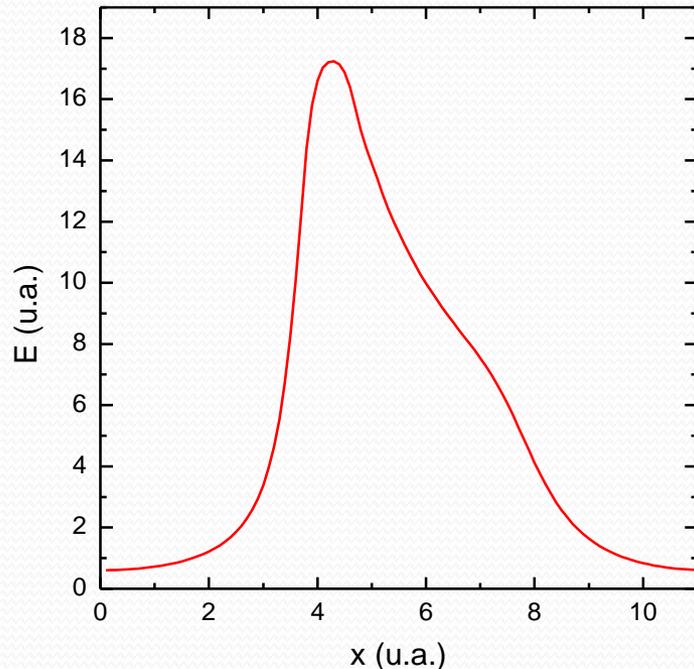
IMPORTANT!

- Calculando o impulso acumulado

$$\vec{I}(x) = \int_0^t \vec{F}(t) dt = \int_0^x \frac{q\vec{E}}{v_{0x}} dx$$

Usar o campo simulado

Calculo  $L_p$  a partir deste gráfico



# Para entregar – parte 1

- Da simulação do campo, fazer o gráfico de impulso acumulado em função do comprimento.
  - Determinar o comprimento efetivo das placas ( $L_p$ )
    - Usar como limites 5% e 95% do impulso máximo acumulado como limites
    - Dica: use o Excel e faça a integral como a soma de pequenos retângulos
- Determinar a distância efetiva ( $d$ ) entre as placas ideais de comprimento  $L_p$  para que elas provoquem o mesmo impulso total
- Comparar esses parâmetros com as medidas equivalentes das placas do TRC e discutir.

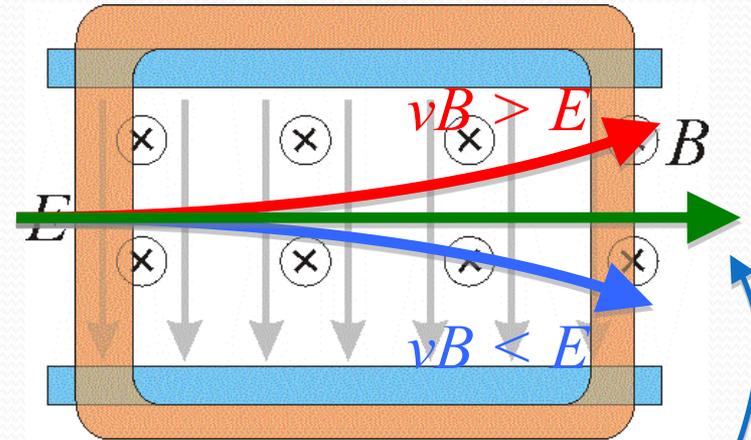


## 2. Seleção de Velocidades

# Vamos olhar de perto este seletor

- Qual é a condição na qual a partícula não sofre desvio?

$$m \frac{d}{dt} \vec{v} = q(v_x B - E) \hat{k} - qBv_z \hat{i}$$



- Condição de força resultante nula:

$v_z$  inicial é nula. Se não houver força em  $Z$  isto não muda

$$v_{0x} = \frac{E}{B}$$

$$\vec{F} = q(v_x B - E) \hat{k} - qBv_z \hat{i} = 0$$

$$v_{0x} B - E = 0 \quad v_{0x} = \frac{E}{B}$$

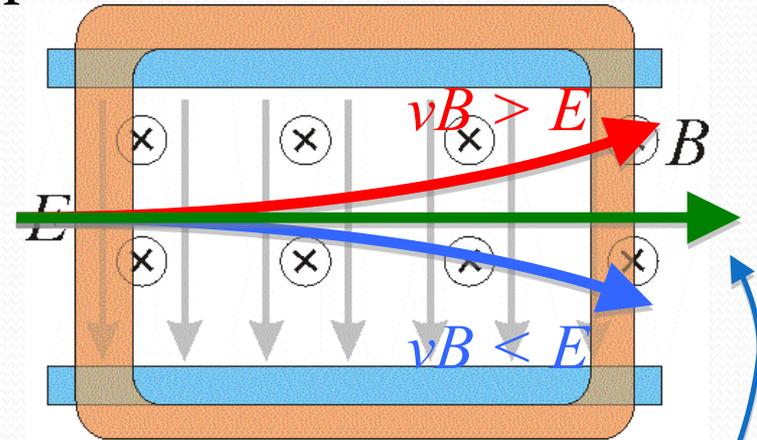
Se a velocidade da partícula for igual à razão entre campo elétrico e magnético o desvio sofrido é nulo

# Vamos olhar de perto este seletor

- Mas também podemos pensar em cada movimento separadamente
- Já estudamos que a deflexão devido ao campo elétrico (apenas) vale:

$$h_E = \frac{qL_P E}{mv_{0x}^2} L_C$$

$$v_{0x} = \frac{E}{B}$$



- E a deflexão devido ao campo magnético vale:

$$H_B \approx \frac{qL_B L_C}{mv_{0x}} B$$

# Vamos olhar de perto este seletor

- Na situação que não há desvio da partícula, um movimento compensa o outro e assim:

$$h_E = H_B$$

- Ou seja:

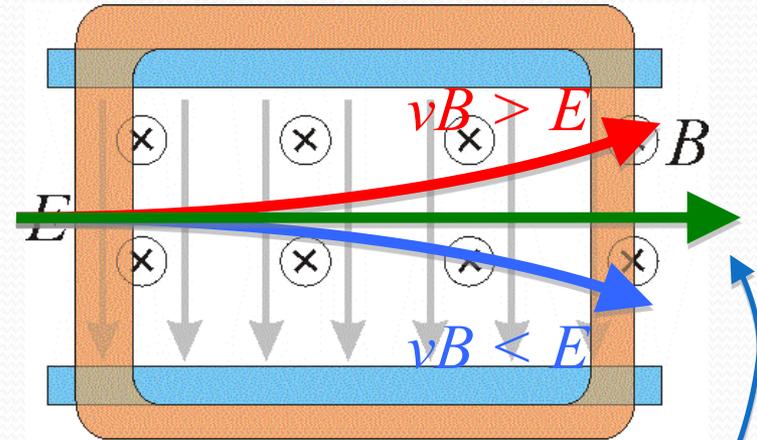
$$\frac{qL_P E}{mv_{0x}^2} L_C = \frac{qL_B L_C}{mv_{0x}} B$$

Se estavam alinhadas...

$$v_{0x} = \frac{E}{B}$$

- Assim:

$$v_{0x} = \frac{L_P}{L_B} \frac{E}{B}$$



# Vamos olhar de perto este seletor

- Mas na aula passada nos deduzimos, a partir de  $F_e = F_m$ , que:

$$v_{0x} = \frac{E}{B} = \frac{1}{\beta d} \frac{V_P}{i}$$

- Como é que agora temos??

$$v_{0x} = \frac{L_P}{L_B} \frac{E}{B} = \frac{L_P / d}{L_B \beta} \frac{V_P}{i}$$

- Nossa falha na aula passada foi assumir que as forças estavam em equilíbrio. Isso não é possível pois  $L_B$  (~8cm) e  $L_P$  (~4cm) são diferentes!

# Tarefas da Semana – Parte 2

- A partir da fórmula teórica para a seleção de velocidades deduzida por  $h_E = H_B$ , ie equilíbrio dos impulsos,

Mediram experimentalmente, então seu valor não muda...

O que mudou foi a nossa interpretação do que “entra” na constante...

$$v_{0x} = \alpha' \frac{V_P}{i}, \text{ onde } \alpha' = \frac{L_P}{L_B} \frac{1}{\beta d}$$

- Estimar o valor da constante de calibração e comparar com aquela obtida experimentalmente
- Comparar com as obtidas por seus colegas e comente o resultado



## 3. Resolução do Seletor

# Seletor de Velocidades

- ▶ Vimos que, conhecendo a constante  $\alpha$  do seletor, para selecionarmos uma velocidade (partículas dessa velocidade passam sem desvio) precisamos apenas conhecer a razão  $V_p/i$  correspondente:

$$v_x = \alpha \frac{V_P}{i}$$

- ▶ Porém há um número infinito de valores de  $V_p$  e  $i$  que dão a mesma razão  $V_p/i$ .
- ▶ Como escolher?

# Seletor de Velocidades

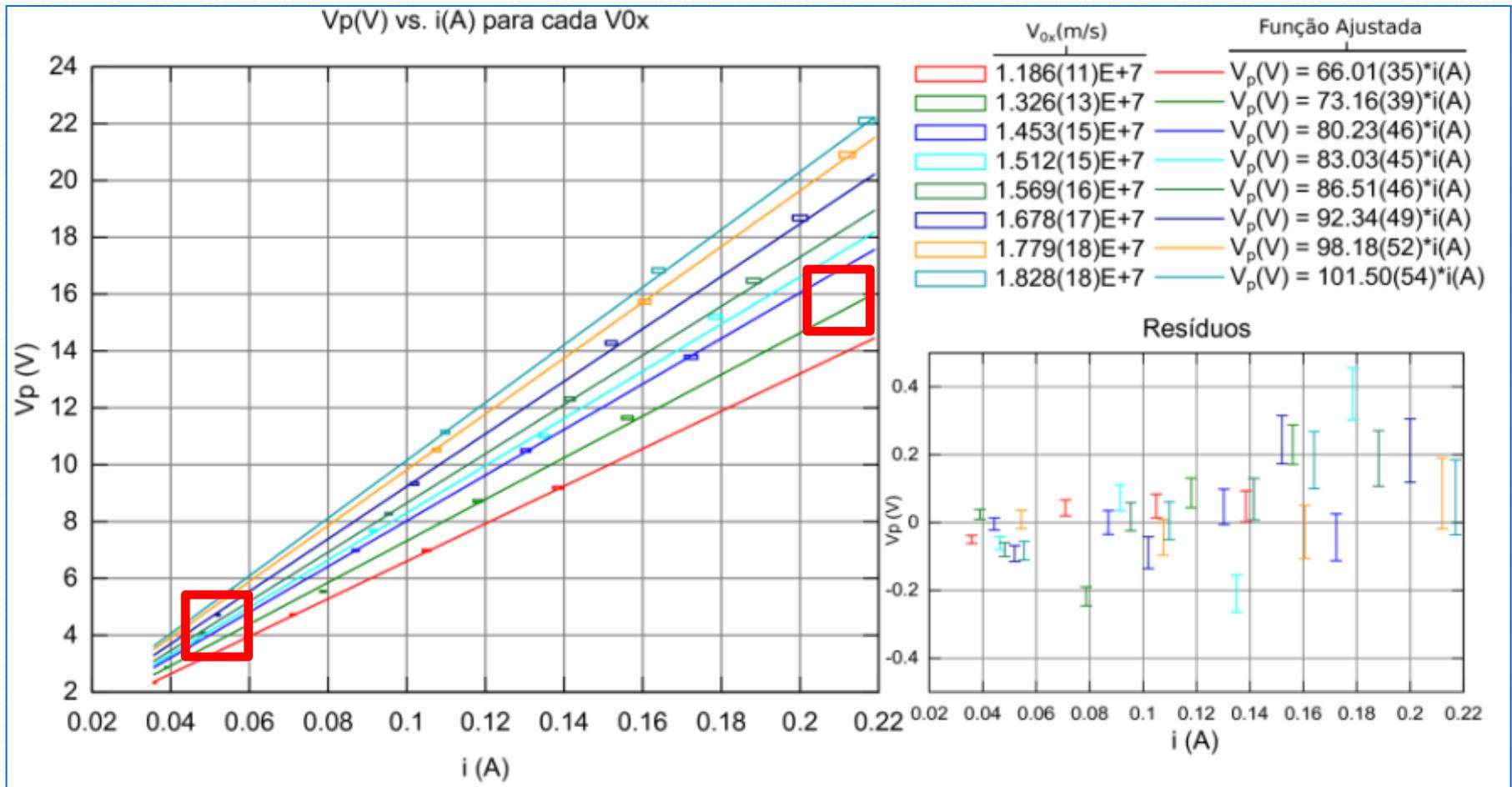
- ▶ Há uma limitação na tensão nas placas: a fonte vai até **30V**
- ▶ Há limitação na corrente nas bobinas em torno de **2,0 A** embora por uma questão de segurança a recomendação é que não se passe de **1,0A**.
- ▶ Mesmo com essas limitações há vários valores possíveis de  $V_p$  e  $i$  com a mesma razão  $V_p/i$ .
- ▶ Posso escolher qualquer uma?
- ▶ Há alguma diferença no funcionamento do seletor?

# Seletor de Velocidades

- Para investigar isso vamos precisar de outros parâmetros que caracterizem o instrumento
- Uma característica importante é a sensibilidade do aparelho, isto é, se ele foi construído para separar partículas carregadas pela sua velocidade, **qual é a menor diferença em velocidade que ele consegue distinguir?**

# Qual o melhor $V_p/i$ ?

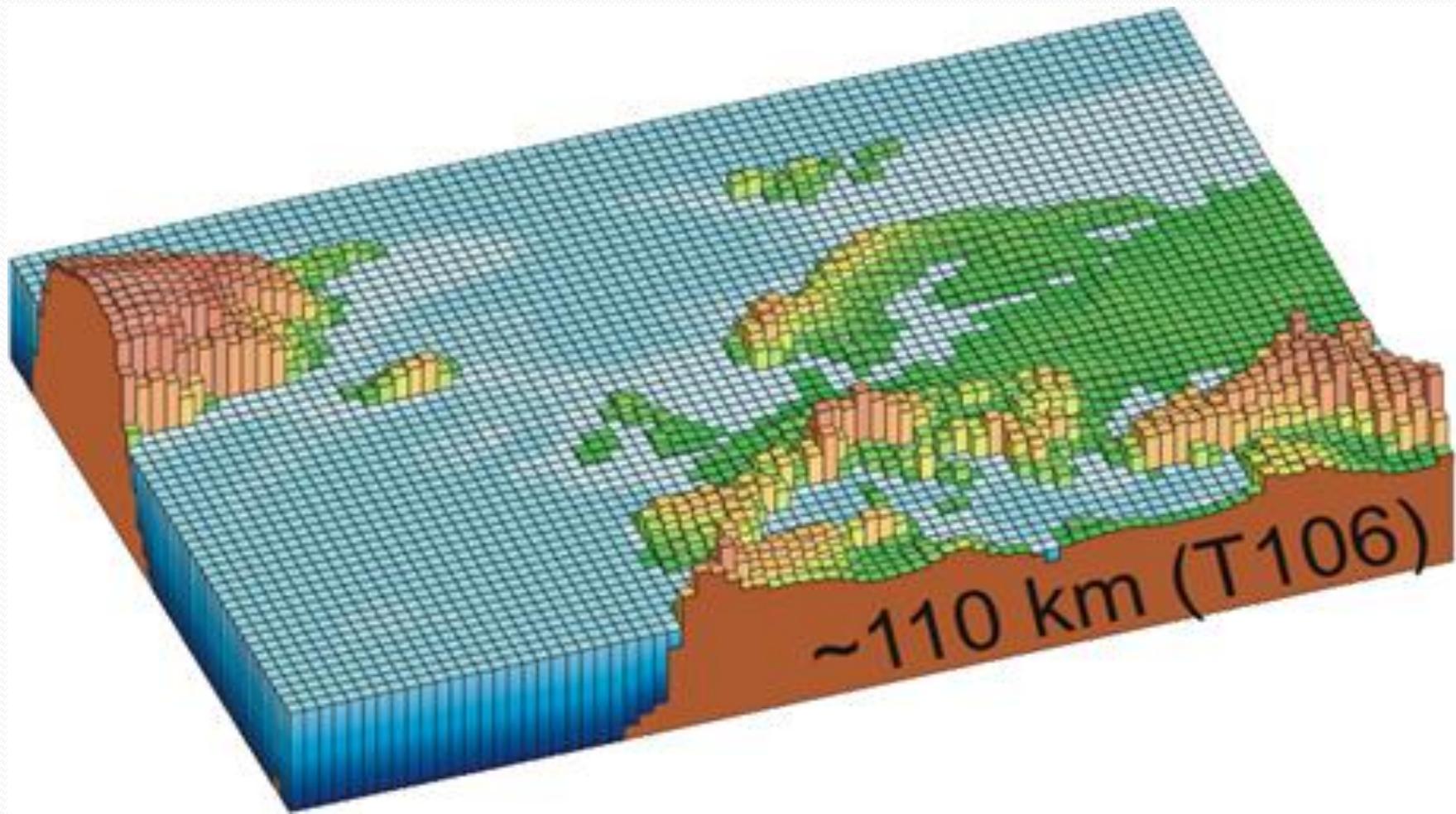
Resultado do H04



# Resolução

- Quando se constrói um aparelho que funcione como um filtro ou seletor de qualquer coisa, a primeira pergunta que se faz é:
- Qual é a sensibilidade desse aparelho, ou seja, quão bem ele distingue aquilo que ele vai separar?
- Isso é medido por um parâmetro chamado resolução:
  - Se está separando massas:  $R = \frac{\Delta m}{m}$
  - Se está separando por diâmetro:  $R = \frac{\Delta d}{d}$
  - Se está separando por velocidade:  $R = \frac{\Delta v}{v}$

# Exemplo

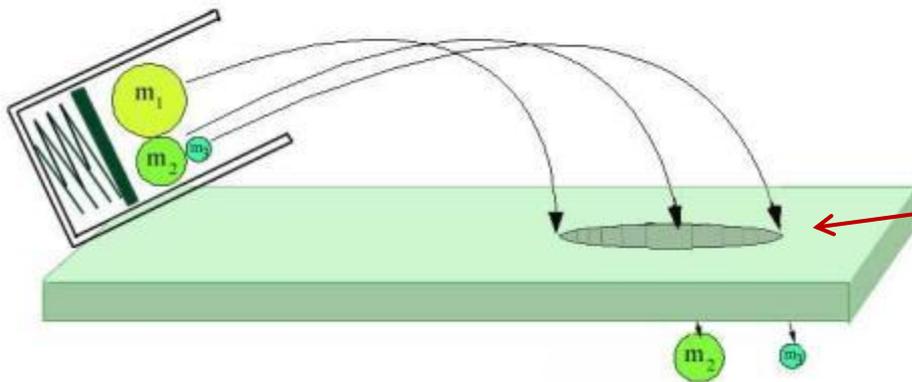


# Resolução em velocidade

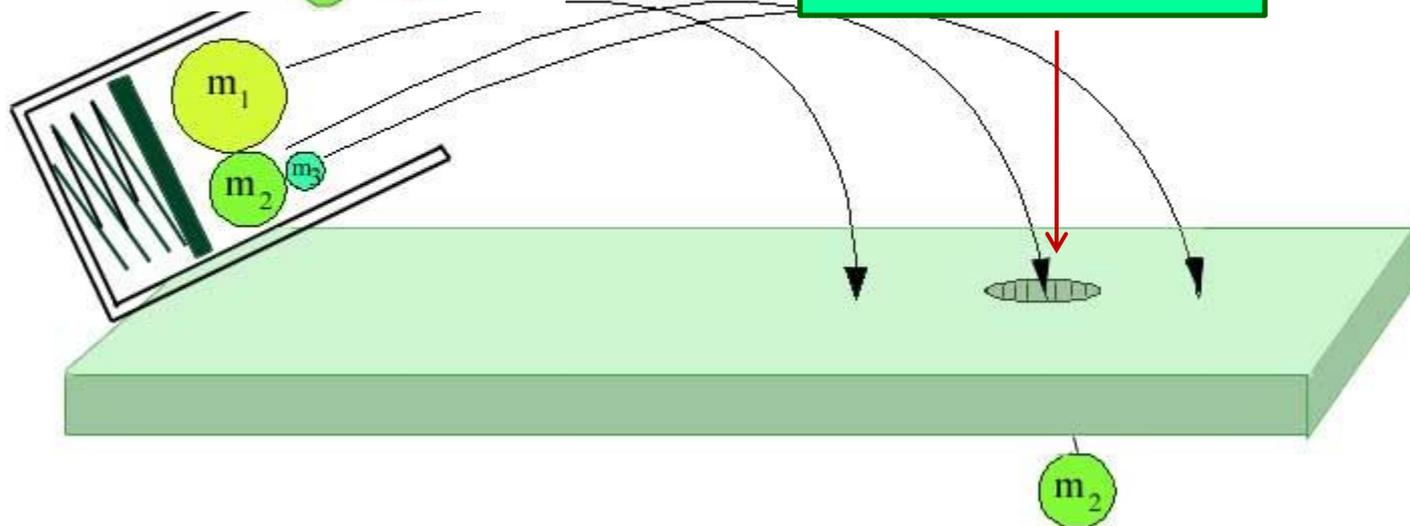
- ▶ Vamos imaginar que tenhamos um orifício de diâmetro  $d$  alinhado com o eixo do seletor.
  - ▶ Quando se ajusta uma razão  $v_p/i$ , deve passar somente partículas com a velocidade escolhida pelo orifício
  - ▶ Mas existem outras partículas de velocidades muito próximas que vão sofrer pequenos deslocamentos
- 
- ▶ Se o orifício tem um diâmetro de tamanho suficiente, passarão outras partículas por ele, cujas velocidades não foram selecionadas, mas que são tão próximas da selecionada que o instrumento não consegue distinguir

# Separação de massas por distâncias

Supor um canhão que atire bolas de massas diferentes seqüencialmente:



O tamanho do orifício define a resolução desse dispositivo como separador de massas



# Resolução em velocidade

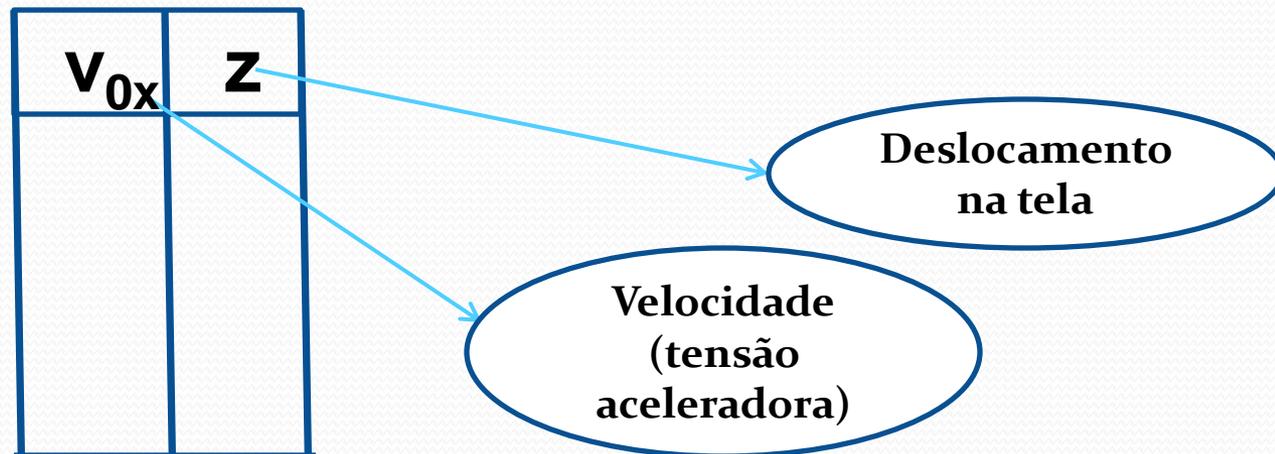
- ▶ Nesse caso, precisamos definir um parâmetro do seletor de velocidade que nos indique em que medida ele é um bom separador de velocidades: **a resolução do aparelho** que é definida como:

$$R = \frac{\Delta v_x}{v_x}$$

- ▶ Onde  $v_x$  é a velocidade selecionada e  $\Delta v_x$  é o intervalo de velocidades que passou pelo orifício, ou seja, que o instrumento não distingue da velocidade selecionada
- ▶ Como se determina  $\Delta v_x$  ?

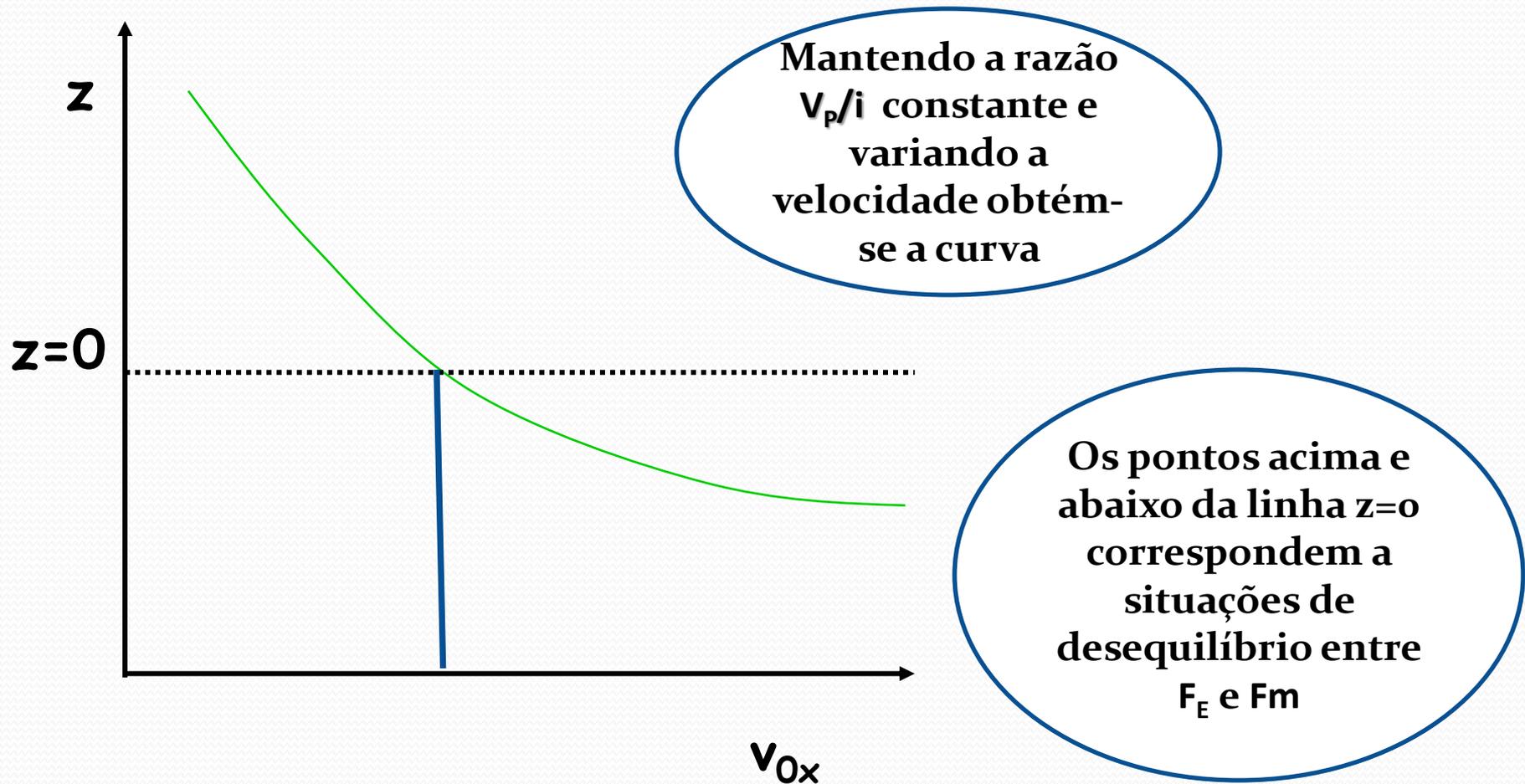
# Para medir $\Delta v_x$ :

- ▶ Vamos fazer a seguinte medida:
  - ▶ Ligamos o seletor, selecionamos uma velocidade,  $v_{0x}$ , através de  $V/i$ , para passar sem desvio
  - ▶ Em seguida vamos variar a velocidade e medir o deslocamento do feixe na tela (na direção  $z$ )
- ▶ Montar a tabela:



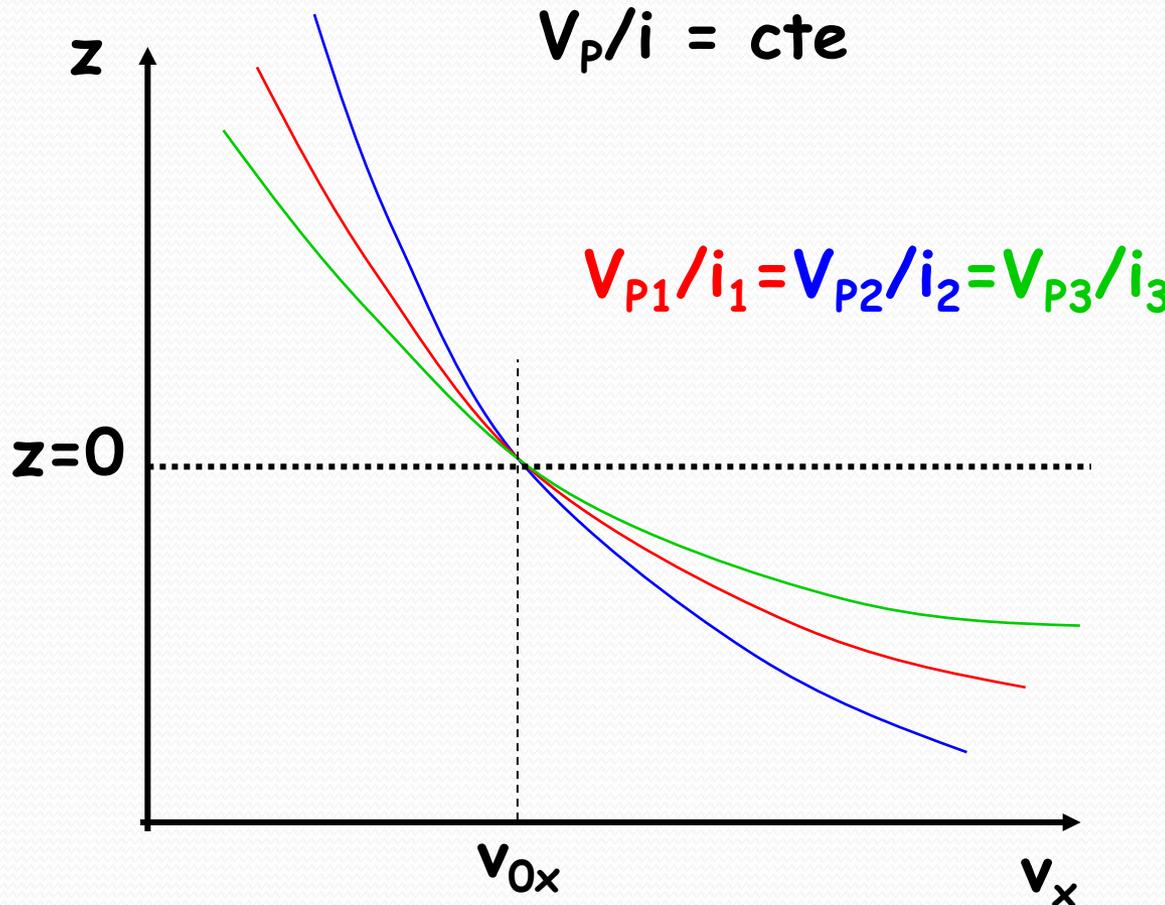
# Para medir $\Delta v_x$ :

- ▶ Com essa tabela fazemos o gráfico  $z \times v_{0x}$ ;



# Medindo $\Delta v_x$ :

Vamos fazer o mesmo gráfico, para a mesma razão  $v_p/i$  obtidas a partir de valores diferentes de  $v_p$  e  $i$

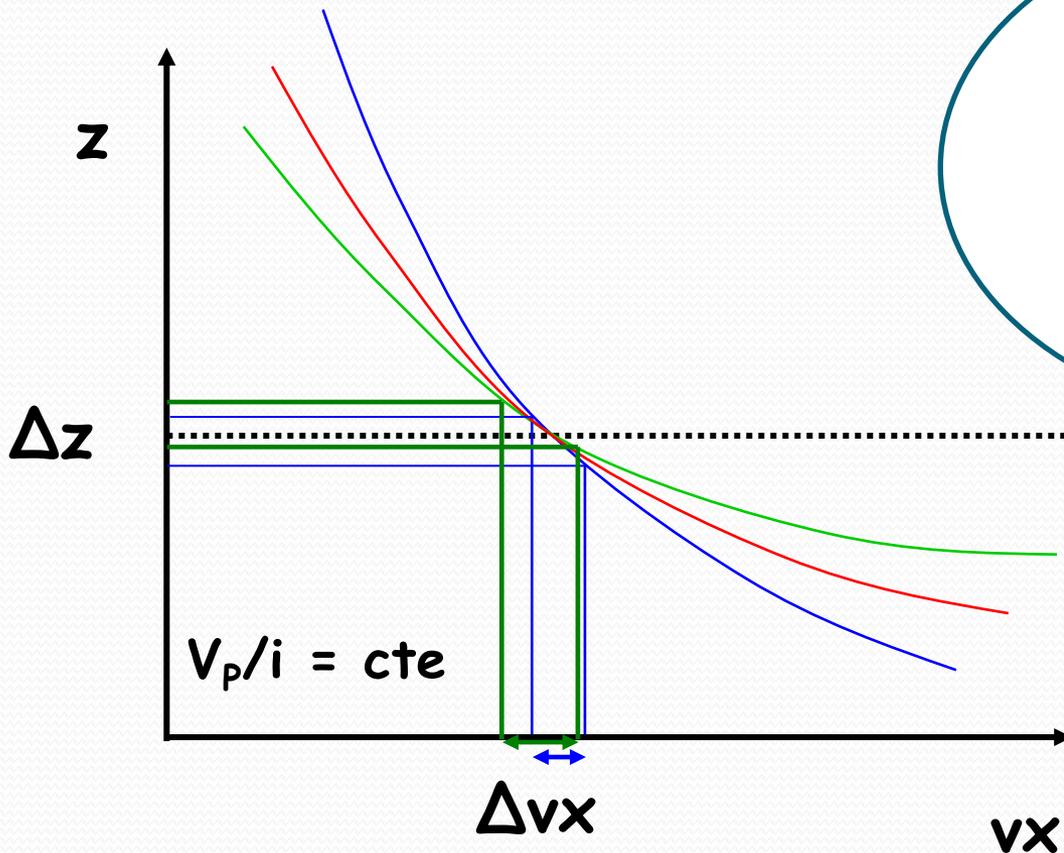


Cada ponto nessas curvas corresponde a um deslocamento na tela no eixo  $z$

Somente as partículas cujas velocidades estão nessa linha passam sem desvio,  $z=0$

# Medindo $\Delta v_x \rightarrow \Delta V_{AC}$

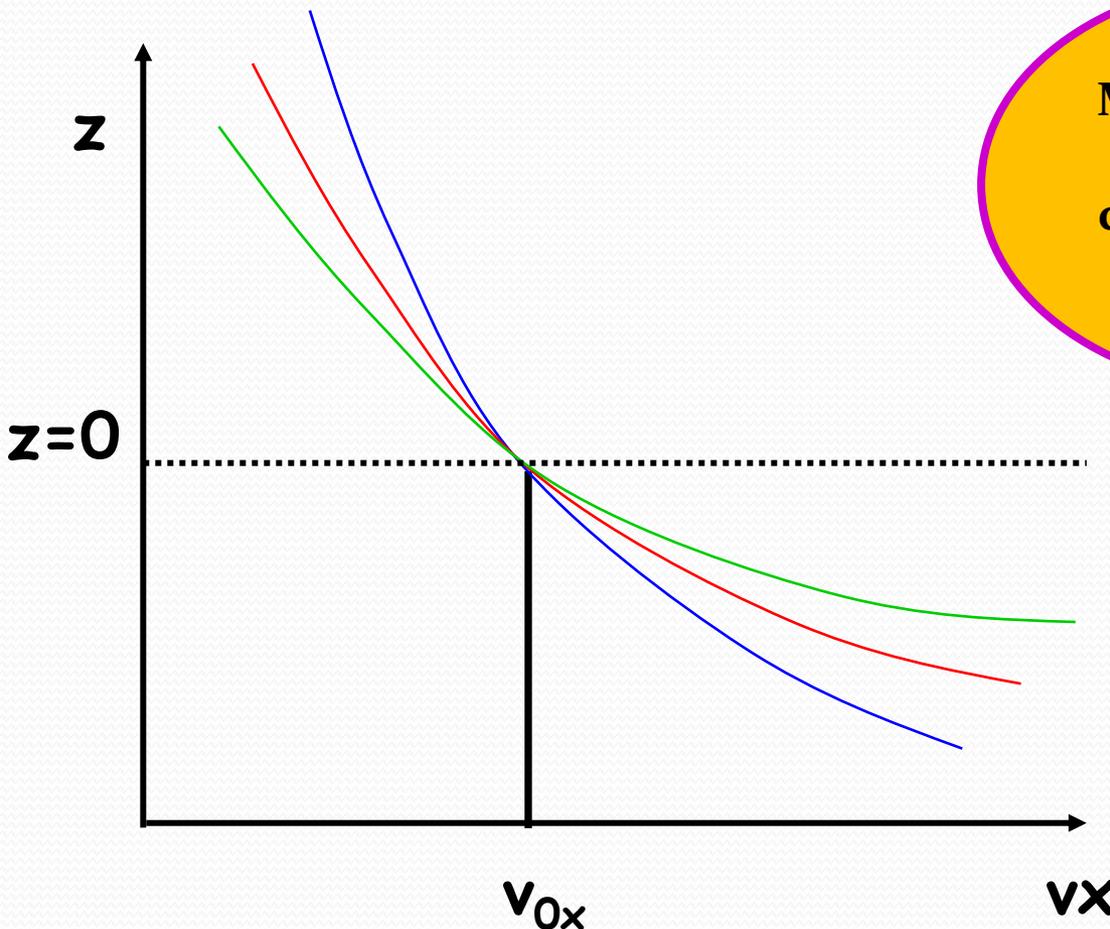
$$\frac{V_P}{i} = \frac{25}{0,3} = \frac{10}{0,12} = \frac{5}{0,06}$$



Para a mesma incerteza em  $z$  temos diferentes incertezas rebatidas em  $V_{AC}$  e, portanto, na velocidade

# Cálculo da resolução

- Mesma razão  $V_p/i$  mas diferentes valores de  $V_p$  e de  $i$   
→ mesma velocidade selecionada, mas....

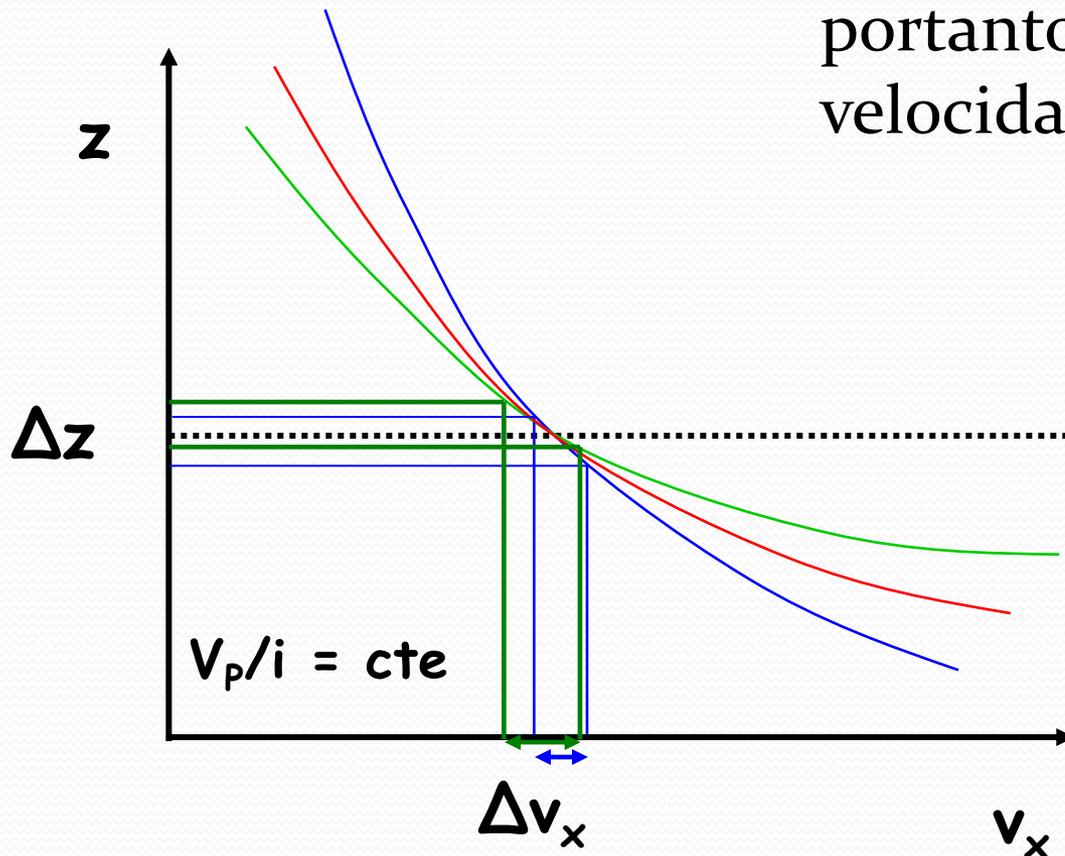


Mas a resolução em velocidade do instrumento não é a mesma

$$R = \frac{\Delta v_x}{v_x}$$

# Resolução do seletor

- ▶ Vamos ter um erro no eixo  $z$ ,  $\Delta z$  que é na verdade o tamanho do ponto na tela. Calculando o erro  $\Delta v_x$  a partir de  $\Delta z$ , vemos que ele muda para cada curva e, portanto a resolução em velocidade muda.



$$R = \frac{\Delta v_x}{v_x}$$

# Para Entregar – Parte 3

- ▶ 1- Selecione uma velocidade  $\mathbf{v}_x$  para passar sem desvio  $\rightarrow \mathbf{V}_{AC} \rightarrow$  uma razão  $\mathbf{V}_p/i$ .
- ▶ 2- Varie  $\mathbf{V}_{AC}$ , e, portanto  $\mathbf{v}_x$ , mantendo a razão  $\mathbf{V}_p/i$  constante e levante a curva deslocamento  $\mathbf{z} \times \mathbf{v}_x$ .
- ▶ 3- Varie o valor de  $\mathbf{V}_p$  e  $i$ , **mantendo a razão constante**, levante outra curva  $\mathbf{z} \times \mathbf{v}_x$ .
- ▶ Repita esse procedimento para no mínimo **3** valores diferentes de  $\mathbf{V}_p$  e  $i$  sempre mantendo a razão constante

# Para entregar – Parte 4

- ▶ 4- A partir da incerteza do deslocamento  $z$ , no gráfico  $z \times v_x$ , calcule a dispersão em  $v_x \rightarrow \Delta v_x$ , para cada uma das curvas medidas.
- 5- Calcule a resolução em velocidade do instrumento para cada uma das curvas medidas.

$$R = \frac{\Delta v_x}{v_x}$$

- ▶ 6- Comente suas observações, discuta o funcionamento do instrumento sob o ponto de vista da resolução.

# Dicas

- Usem uma velocidade média com um  $V_{ac}=700V$  e  $V_p/i$  da ordem de 83:

$$\frac{V_P}{i} = \frac{25}{0,3} = \frac{10}{0,12} = \frac{5}{0,06} \approx 83$$

- Daí tem 3 pontos para cima (800, 900, 1000V) em relação a  $z=0$  e 3 pontos para baixo (400, 500, 600V) para cada curva.
- Ao todo 7 pontos para cada curva
- Se para algum seletor o valor de 400 for muito baixo, ou seja, não aparece o ponto na tela, subir um pouco até aparecer e manter todas as outras tensões também um pouco mais altas.