

# Correntes Alternadas

Parte 3 – Impedâncias

Aula 12

Prof. Henrique Barbosa

Edifício Basílio Jafet - Sala 100

Tel. 3091-6647

[hbarbosa@if.usp.br](mailto:hbarbosa@if.usp.br)

<http://www.fap.if.usp.br/~hbarbosa>

# Tarefas da Semana (1)

- Mesma montagem da calibração da sonda em carretel
  - Usar  $R_{\text{auxiliar}}$  de 1 a 10 ohms
  - Frequência:  $\sim 3000\text{Hz}$
- Medir a f.e.i. induzida na bobina em função da corrente no solenóide e fazer o gráfico
  - Calcular a indutância mútua
- Comparar com a previsão teórica e com os resultados dos colegas.

# Indutância Mútua: solenóide x bobina sonda

- O fluxo de campo magnético (do solenóide) que atravessa a bobina é, dada a geometria,  $\Phi_{bS}$ :

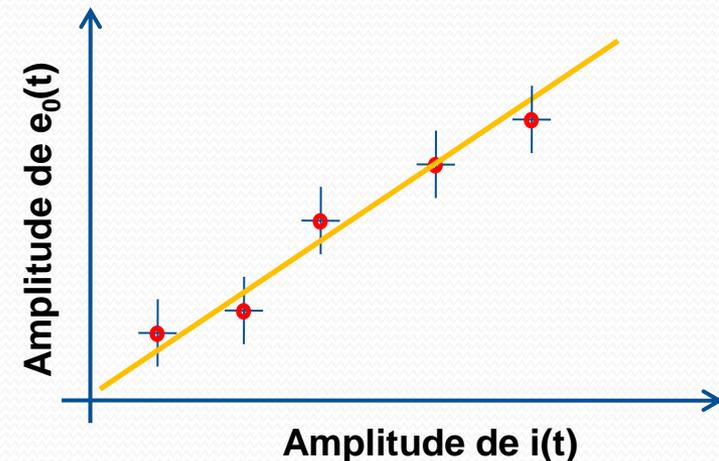
$$\Phi_{bS} = A_b N_b B_S = A_{eff} B_S$$

- A f.e.i. na bobina:

$$\mathcal{E}_{bS} = -\frac{d\Phi_{bS}}{dt} = -M_{bS} \frac{di_S}{dt}$$

$$\mathcal{E}_{bS} = -A_{eff} \frac{\mu_0 N_S}{\sqrt{D_S^2 + L_S^2}} \omega i_S$$

$$\mathcal{E}_{bm} = (N_b A_b \mu_0 n_s \omega) i_{Sm}$$



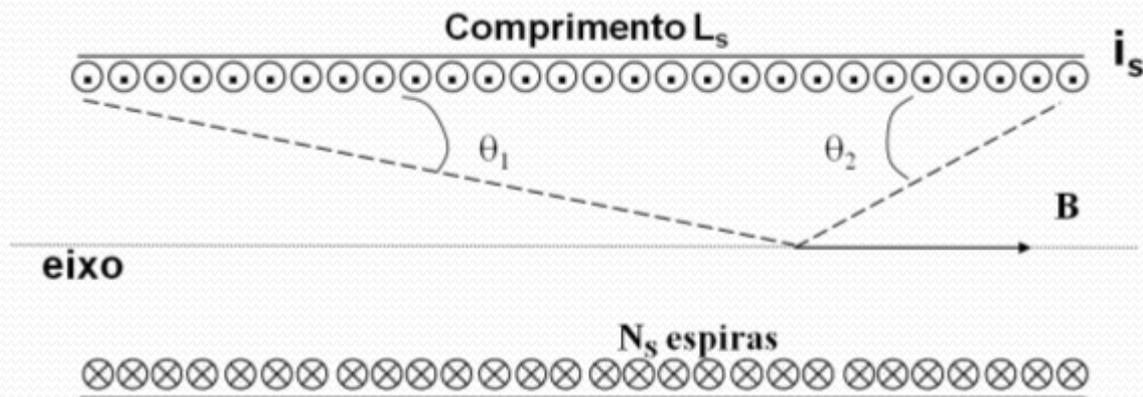
# Termo na raiz

- O campo do solenóide era:  $B_{Sm} = \frac{\mu_0 N_S}{L_S} \left( \frac{\cos \theta_1 + \cos \theta_2}{2} \right) i_{Sm}$
- Se a sonda estava no meio do solenóide, então:

$$\frac{\cos \theta_1 + \cos \theta_2}{2} = \cos \theta = \frac{L_S / 2}{\sqrt{(D_S / 2)^2 + (L_S / 2)^2}} = \frac{L_S}{\sqrt{D_S^2 + L_S^2}}$$

$$B_{Sm} = \frac{\mu_0 N_S}{L_S} \frac{L_S}{\sqrt{L_S^2 + N_S^2}} i_{Sm} = \frac{\mu_0 N_S}{\sqrt{L_S^2 + N_S^2}} i_{Sm}$$

$$\mathcal{E}_{bS} = -A_{eff} \frac{\mu_0 N_S}{\sqrt{D_S^2 + L_S^2}} \omega i_S$$



# Fórmula teórica

- Um dos grupos deduziu a fórmula, pois eu só tinha feito para o solenóide infinito.

## 1 Indutância mútua e autoindutância

O campo magnético devido a um solenóide de comprimento  $l$  e  $N_S$  espiras, quando percorrido por uma corrente  $i(t) = i_{SM} \sin \omega t$ , é

$$B_S(t) = \frac{\mu_0 N_S}{l} \frac{\cos \theta_1 + \cos \theta_2}{2} i_{SM} \sin \omega t$$

de modo que a força eletromotriz induzida  $\epsilon$  sobre uma bobina de área efetiva  $A_b$  será

$$\epsilon(t) = \frac{d\Phi}{dt} = A_b \frac{dB_S}{dt} = \omega \frac{\mu_0 N_S A_b}{l} \frac{\cos \theta_1 + \cos \theta_2}{2} i_{SM} \cos \omega t$$

Lembrando que a indutância mútua  $M$  é dada por  $\epsilon = -M di/dt$ , temos por comparação

$$M = \frac{\mu_0 N_S A_b}{l} \frac{\cos \theta_1 + \cos \theta_2}{2}$$

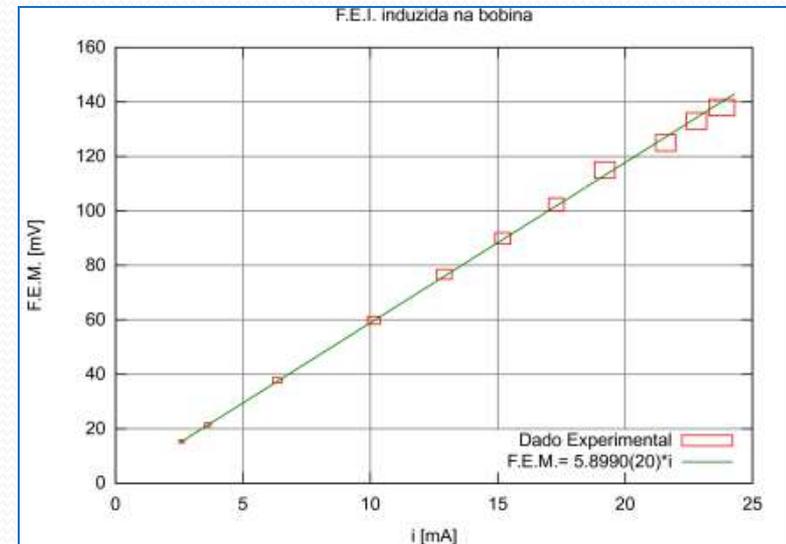
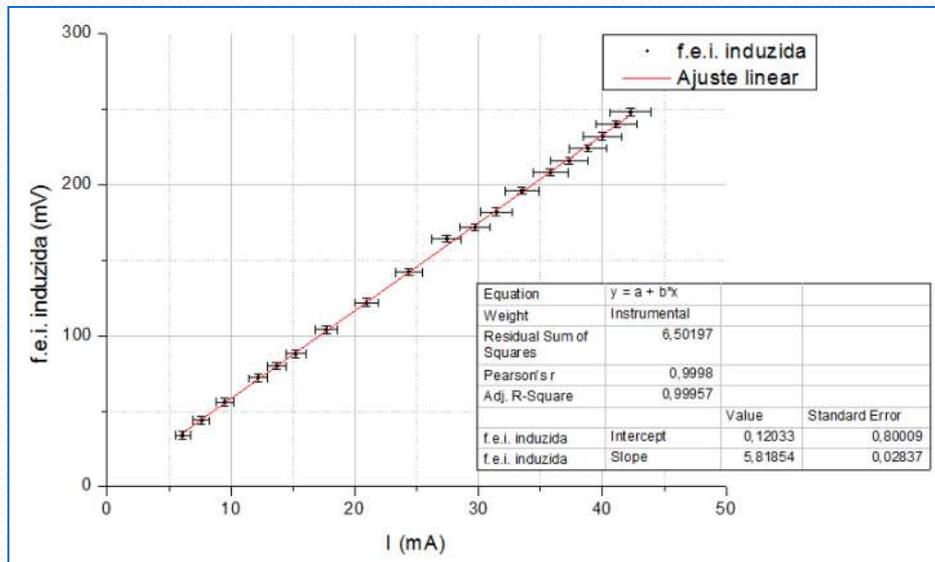
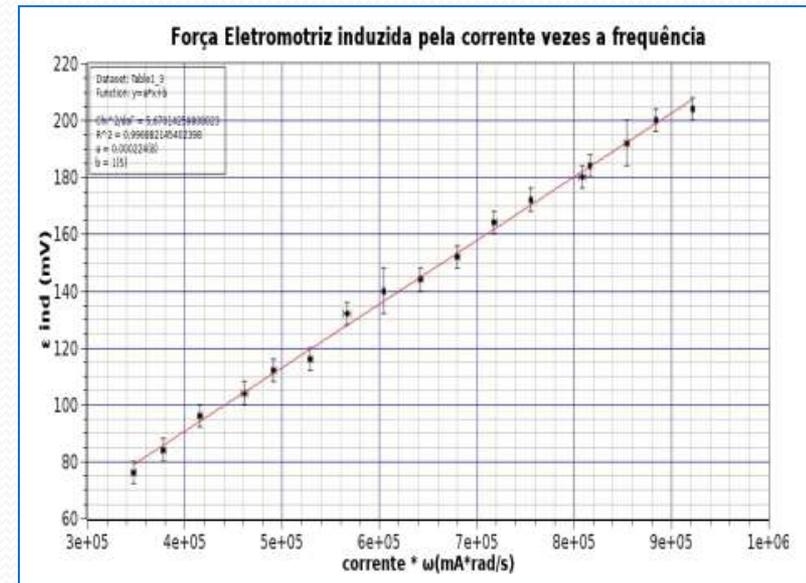
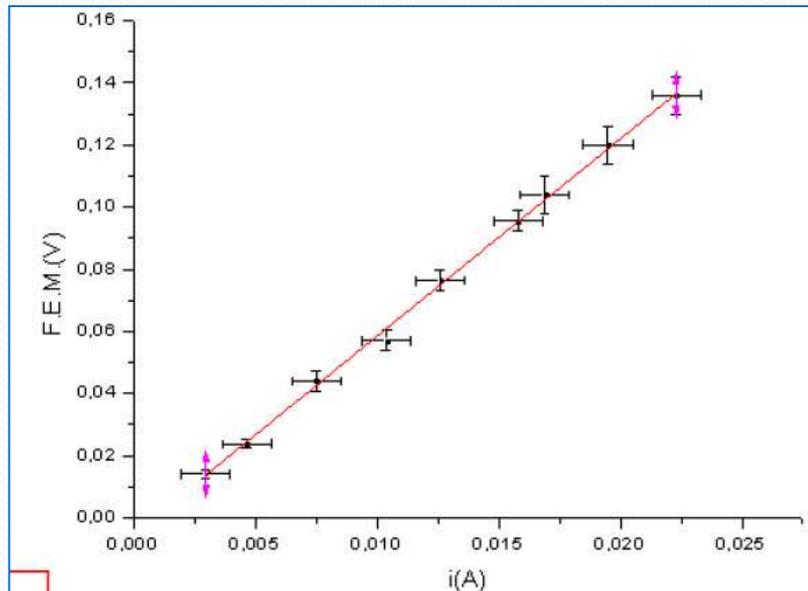
bom

A autoindutância é análoga, bastando considerar como bobina o próprio solenóide. Resulta

$$L = \frac{\mu_0 N_S A_S}{l} \frac{\cos \theta_1 + \cos \theta_2}{2}$$

lembrando que  $A_S$  depende de  $N_S$  (no caso do solenóide cilíndrico,  $A_S = N_S \pi R^2$ , sendo  $R$  seu raio).

# Era mais direto com $\epsilon_b \times \omega * i_s$



# Mútua (sonda + solenóide)

	Exp (mH)	Teórico (mH)
H1	<b>0.224 (8) <math>10^{-3}</math></b>	<b>11.3(4)</b>
H2	0.34 (2)	0.33 (2)
H3	0.325 (1)	0.318 (16)
H4	0.3125 (31)	0.317 (9)
H5	0.311 (2)	0.305 (6)
H6	0.303 (5)	<b>(?)</b>
H7	0.312 (1)	0.281 (0.02)
H8	0.31 (2)	0.33 (2)
H9	<b>0.5 (6)</b>	<b>0.5 (6)</b>
H10	0.308 (4)	0.308 (7)
H14	<b>0.0343 (20)</b>	<b>0.0289 (?)</b>

Erro de cálculo  
0.224mH e 0.257mH

Exp: 0.31 (3) mH  
Teórico: 0.30 (3) mH

$A_{\text{eff}} = 0.4(4) \text{ m}^2$

Erro nos dados  
Erro de cálculo 0.257mH

# Tarefas da Semana (2)

- Varie a corrente no solenóide e meça a f.e.i. nele induzida .
  - Faça o gráfico da f.e.i. pela corrente e obtenha o valor de L do solenóide.
  - Compare com o valor previsto teoricamente e com os valores dos colegas.

$$\mathcal{E}_{Sm} = L\omega i_{Sm}$$

- Há diferença de fase? É o que você esperava? É o previsto teoricamente? Comente

# Auto-indutância do solenóide

Para qualquer solenóide o fluxo é diretamente proporcional à corrente:

$$N\Phi_B = Li$$

E a lei de Faraday nos diz que:

$$\varepsilon = -\frac{d(N\phi)}{dt}$$

Portanto:

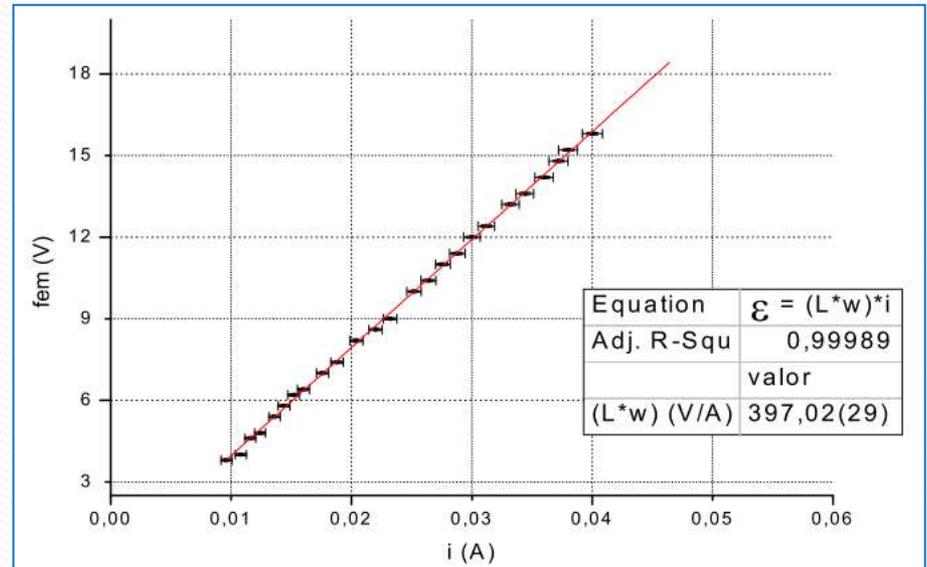
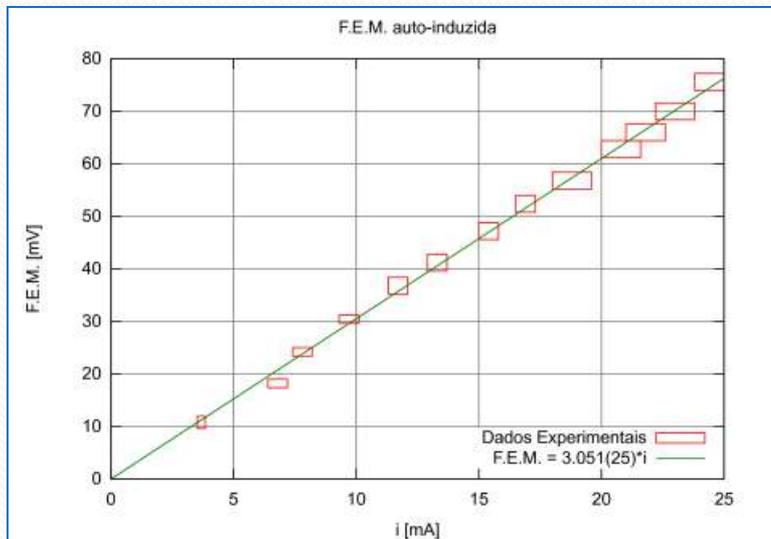
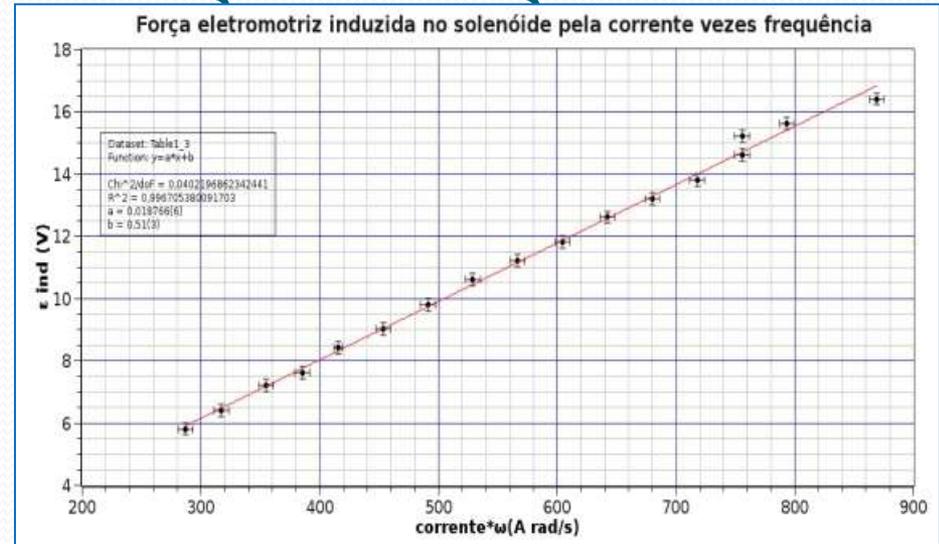
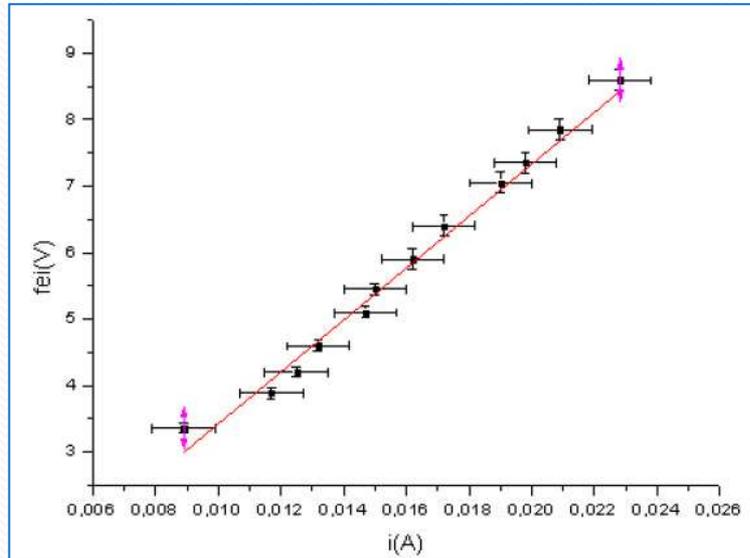
$$\varepsilon = -L\frac{di}{dt}$$

Se o solenóide for **ideal**, i.e., o fio não tiver resistência:

- A tensão nele é **nula** para corrente constante
- A tensão nele é **igual a f.e.m induzida** pela Lei de Faraday, para corrente alternada

**a indutância, é na verdade a auto-indutância!**

# Era mais direto com $\epsilon_c \times \omega * i_c$



# Auto (solenóide+solenóide)

	Exp (mH)	Teorico (mH)	
H1	18.8 (1)	<b>177547.8 10<sup>3</sup> usou N</b>	Erro de conta N=13.6 mH n=21mH
H2	21 (2)	22 (1)	
H3	21.0 (3)	23.4 (12)	
H4	<b>0.1618 (47)</b>	<b>0.2231 (76)</b>	Erro de escala 16.18 mH Erro de conta 21mH
H5	21.9 (3)	23.5 (6)	
H6	20.5 (4)	(?)	
H7	19.2 (1)	22.3 (12)	Exp: 20.3 (19) mH Teórico: 22.3 (10) mH
H8	21 (1)	22 (1)	
H9	22.92 (7)	23.3 (12)	
H10	20.20 (35)	21.85 (49)	
H14	0.0201 (14)	0.0223	Erro nos dados Não mostrou estimativa

# Porque todos a média da sala está 9% abaixo do valor teórico?

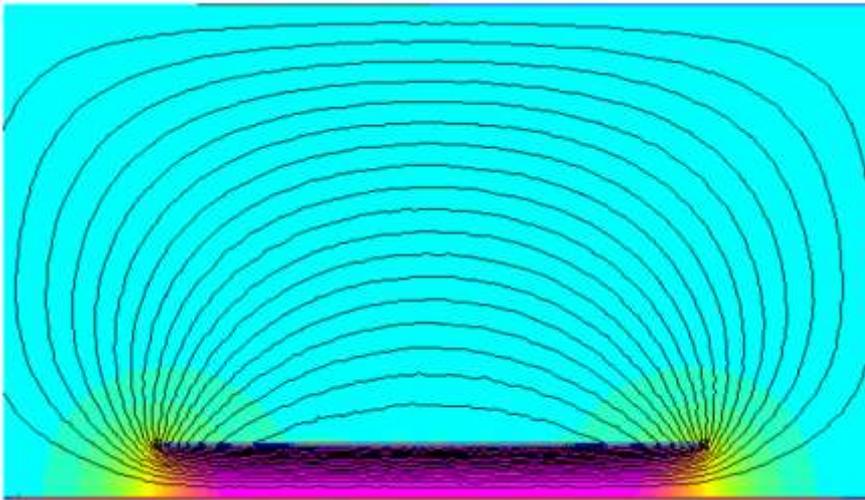
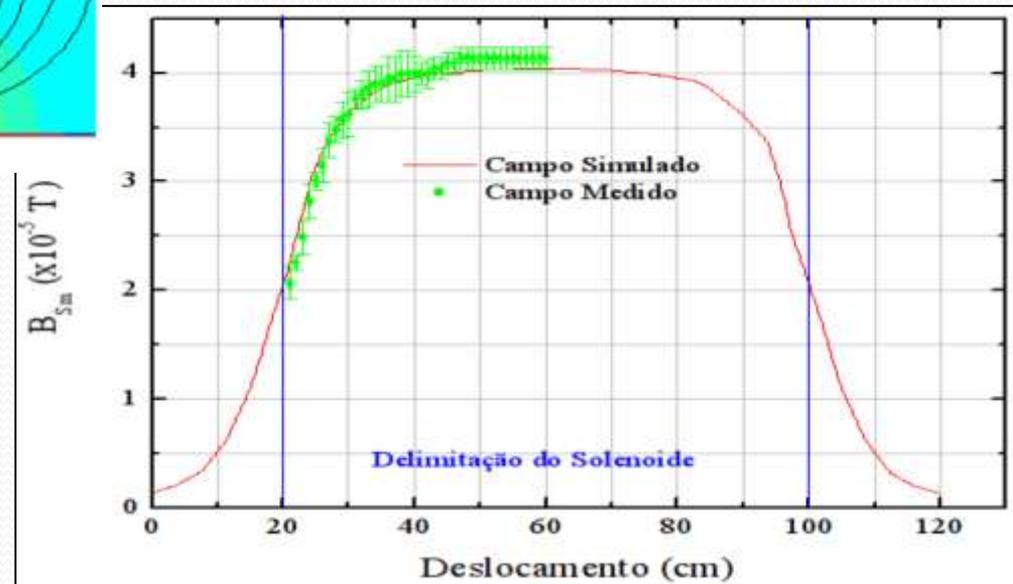


Figura 1. Simulação do campo magnético dentro do raio superior do solenoide

Porque o campo não é uniforme!!



# Porque todos a média da sala está 9% abaixo do valor teórico?

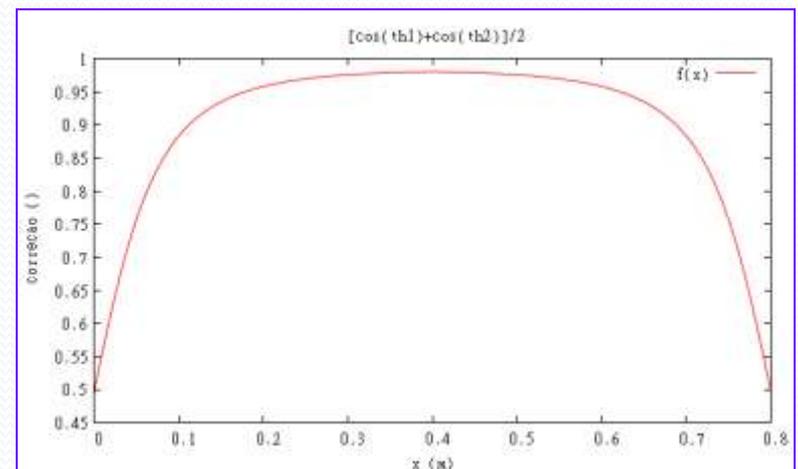
- A correção é:  $Corr = \left( \frac{\cos \theta_1 + \cos \theta_2}{2} \right) = \frac{1}{2} \left\{ \frac{x}{\sqrt{L^2 + x^2}} + \frac{L-x}{\sqrt{(L-x)^2 + R^2}} \right\}$
- Fazendo a integral de  $x=0$  até  $x=L$ , temos:

$$\int_0^L Corr(x) dx = \sqrt{L^2 + R^2} - R$$

- $L=80\text{cm}$  e  $R=8\text{cm}$ , portanto:

$$m\acute{e}dia = \frac{1}{L} \int_0^L Corr(x) dx \sim \frac{72}{80} \sim 0.9$$

Nota:  $B(x)$  também não é uniforme fora do eixo!  
Precisaríamos calcular...



# Auto (sonda + sonda) - FASE

	Exp (deg)
H1	
H2	102 (6)
H3	
H4	105 (7)
H5	91 (2)
H6	90.0 (3)
H7	87.7 (24)
H8	
H9	107 (4)
H10	96 (3)
H14	92.2 (18)

- A tensão no solenóide vem a f.e.m. induzida pelo próprio solenóide, assim:

$$\varepsilon = -L \frac{di}{dt}$$

- Se a corrente for:

$$i = i_0 \sin(\omega t)$$

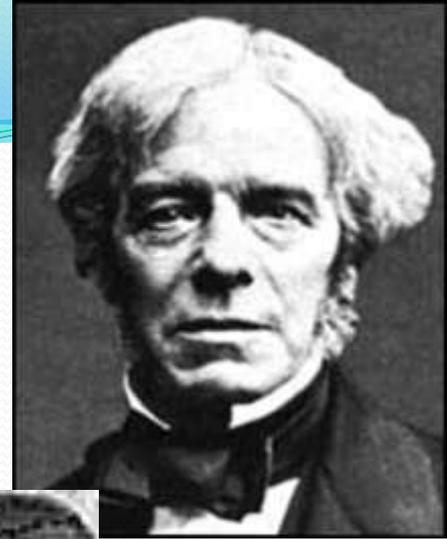
- Então

$$\varepsilon = -Li_0\omega \cos(\omega t)$$

$\pi/2$

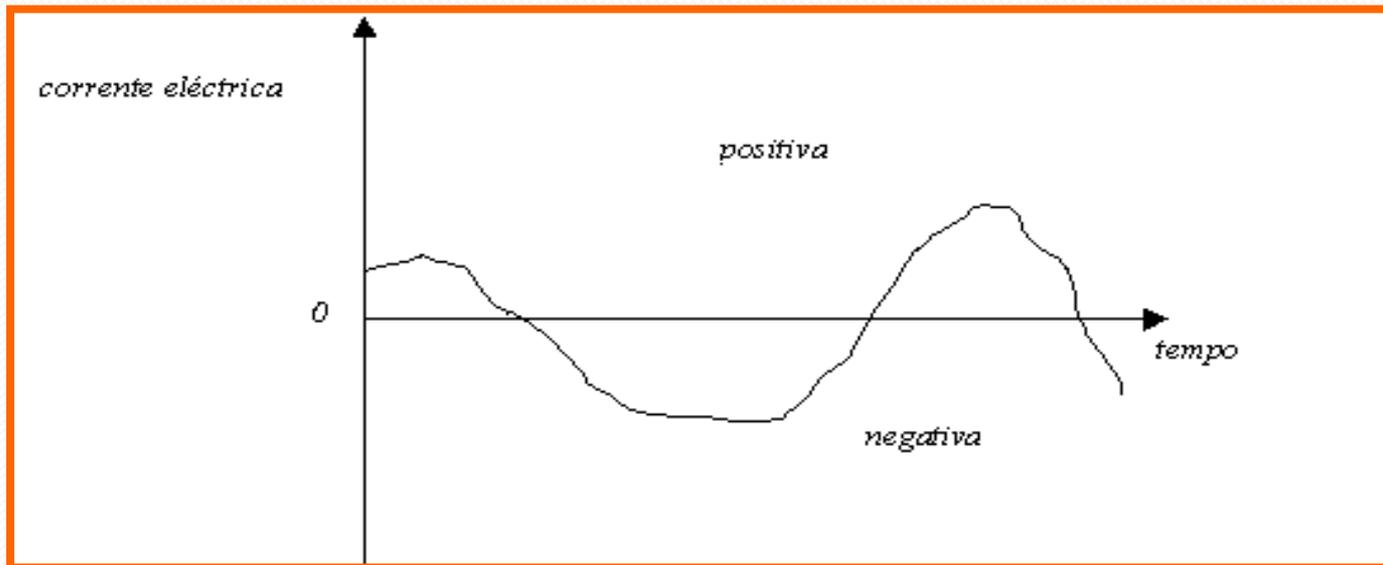
# Correntes Alternadas e Faraday

1791-1867



# Corrente alternada

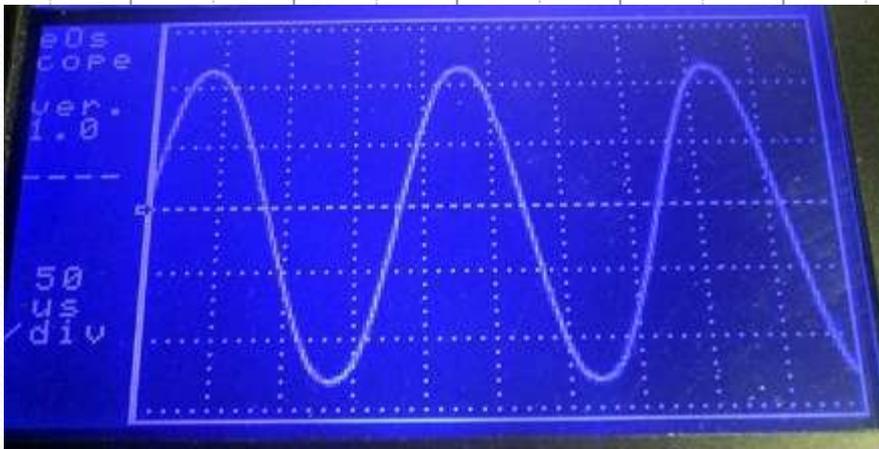
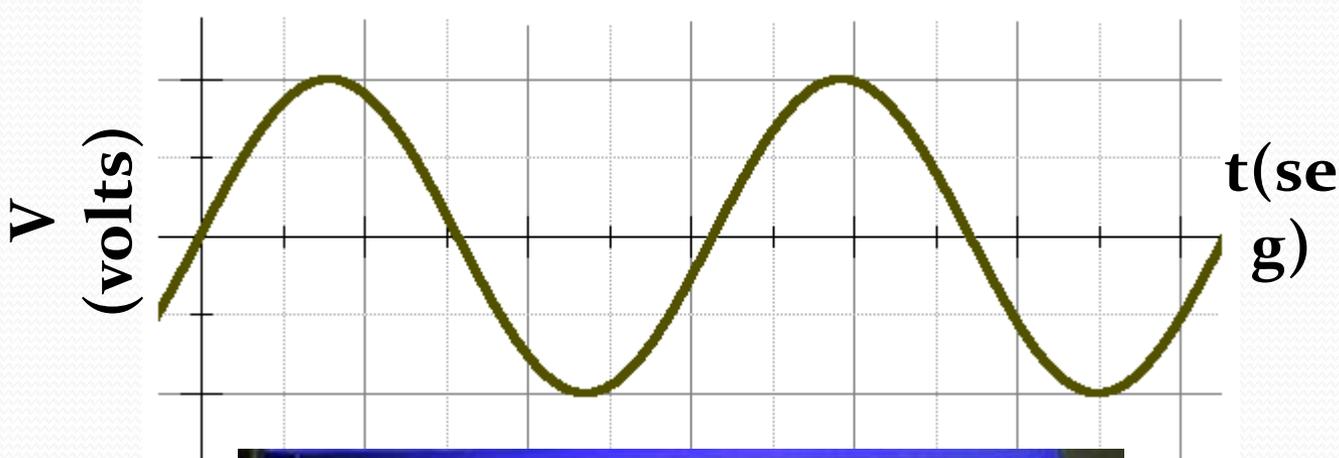
- Tensão alternada: qualquer tensão que varia no tempo



- Nesta experiência: tensões harmônicas simples  
**Importante: qualquer tensão dependente do tempo  
= superposição de tensões harmônicas simples**

# Tensão alternada

- Na grande maioria dos usos a tensão (ou corrente) é descrita por uma função harmônica simples:
  - por exemplo na sua casa, a D.D.P. fornecida é senoidal:



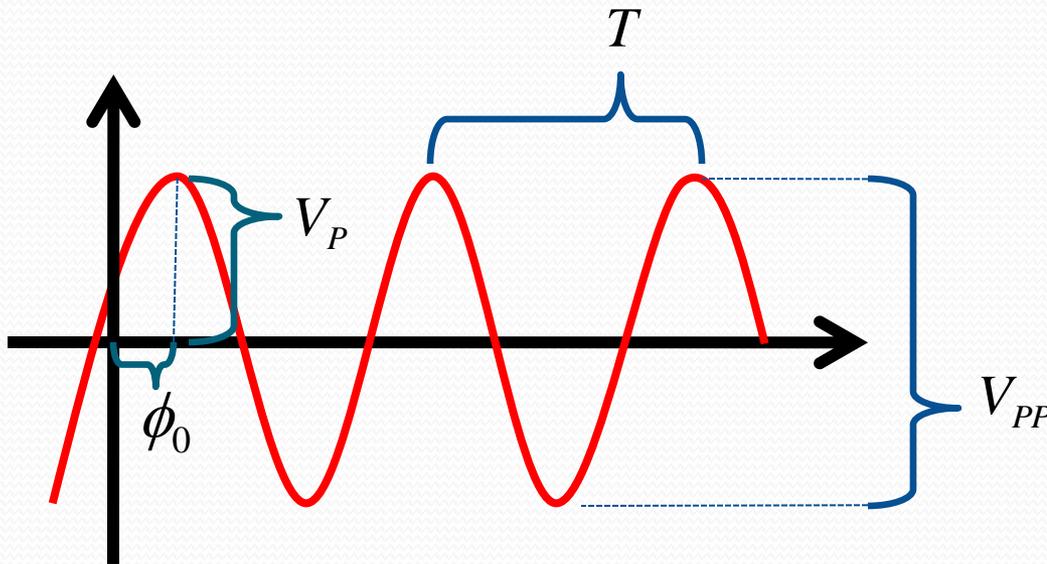
127V,  
60Hz



# Tensão harmônica

- Como descrever matematicamente uma tensão senoidal?
  - $V_P$  é a tensão máxima ou **tensão de pico** ou amplitude
  - $\omega$  é a **frequência angular**
  - $\phi_0$  é a **fase da tensão alternada no instante  $t=0$**

$$V(t) = V_P \cos(\omega t + \phi_0)$$



$$\omega = 2\pi f \quad T = \frac{1}{f}$$

$$V_{PP} = 2V_P$$

$$V_{ef} = \frac{V_P}{\sqrt{2}}$$

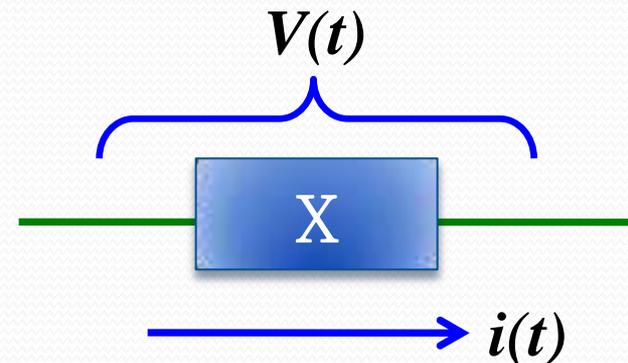
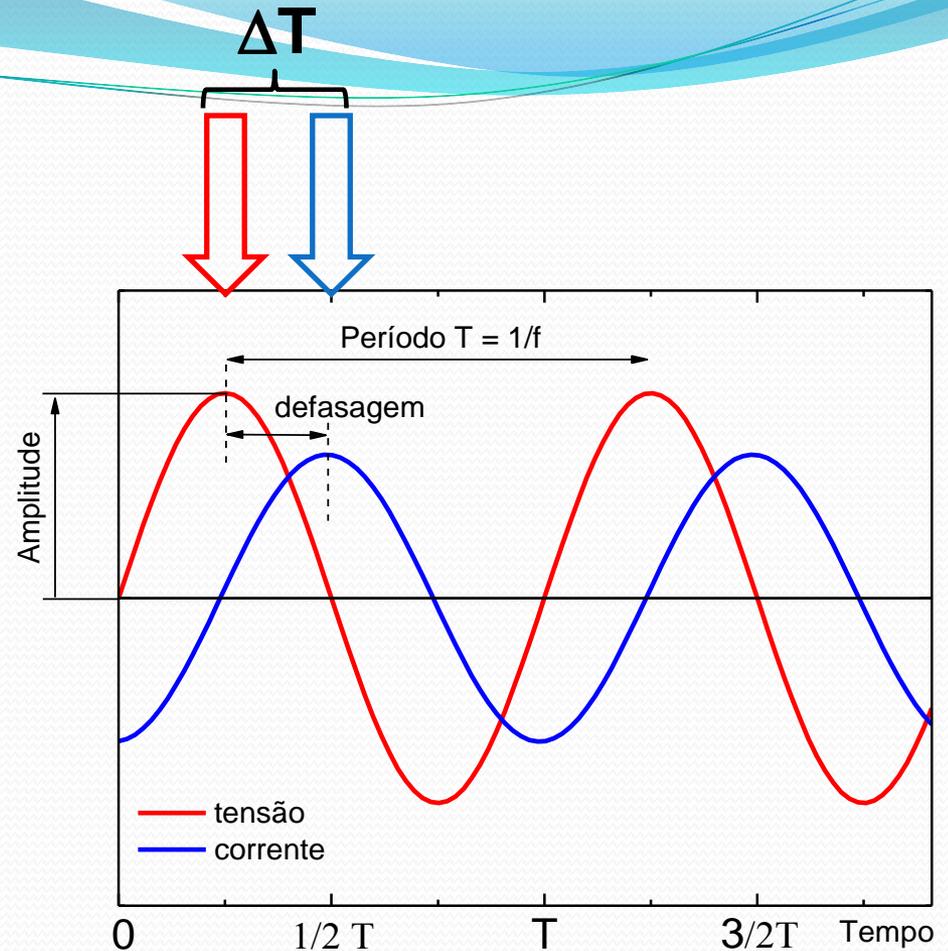
# A fase

- Em um circuito de corrente alternada a tensão e corrente não estão necessariamente em fase:

$$V(t) = V_P \sin(\omega t + \phi_0)$$

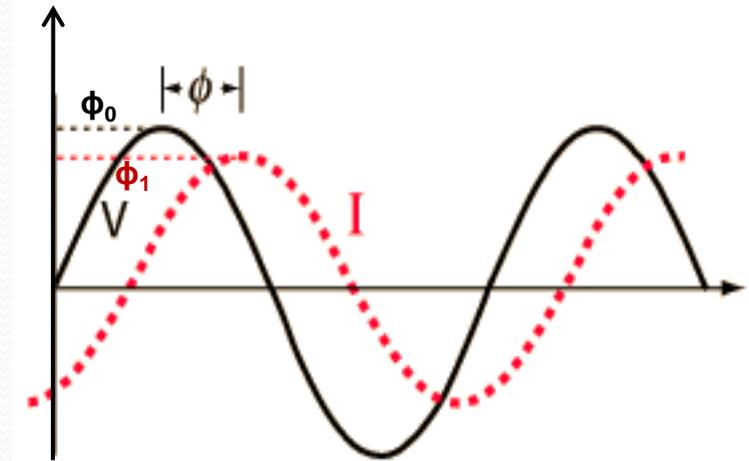
$$i(t) = i_0 \sin(\omega t + \phi_1)$$

$$\phi = 2\pi \frac{\Delta T}{T} = \omega \cdot \Delta T$$



# Diferença de fase

- Neste caso é mais importante saber a diferença de fase entre a corrente e a tensão do que os valores de  $\phi_0$  e  $\phi_1$ . Porque?
- Fase é uma fração de um ciclo (ou período) expressa em graus
- Entre o início e o fim de um período há uma diferença de fase de  $360^\circ$ .
- Um período corresponde a  $360^\circ$ ,  $\frac{1}{2}$  corresponde a  $180^\circ$ , etc...



**A tensão é alternada, então a escala de tempo é, de certa maneira, arbitrária**

# Potência Dissipada - Instantânea

- Qual é a potência dissipada no elemento?

$$P(t) = V(t) \cdot i(t)$$

- Ela depende da diferença de fase entre corrente e tensão no elemento!

$$\begin{array}{l} i(t) = i_p \text{sen}(\omega t) \\ V(t) = V_p \text{sen}(\omega t + \phi) \end{array} \quad \Rightarrow \quad P(t) = V_p i_p \text{sen}(\omega t) \text{sen}(\omega t + \phi)$$

- Portanto há um termo variável e outro constante!

$$P(t) = \frac{V_p i_p}{2} \cos(\phi) - \frac{V_p i_p}{2} \cos(2\omega t + \phi)$$

# Potência média: mais útil

- O valor médio da potência num período  $T$  é:

$$\bar{P} = \frac{1}{T} \int_0^T \frac{V_P i_P}{2} \cos \phi dt - \frac{1}{T} \int_0^T \frac{V_P i_P}{2} \cos(2\omega t + \phi) dt = 0$$

- A segunda integral é nula, mas a primeira não:

$$P(t) = \frac{1}{2} V_P i_P \cos \phi = \frac{V_P}{\sqrt{2}} \frac{i_P}{\sqrt{2}} \cos \phi$$

- Chama-se de valor eficaz da tensão,  $V_{ef}$ , o valor  $V_P/\sqrt{2}$  e valor eficaz da corrente,  $i_{ef}$ , o valor  $i_P/\sqrt{2}$

$$P(t) = V_{ef} i_{ef} \cos \phi_0$$

# Potência média

- Ela depende, além das tensões e correntes, também da defasagem!

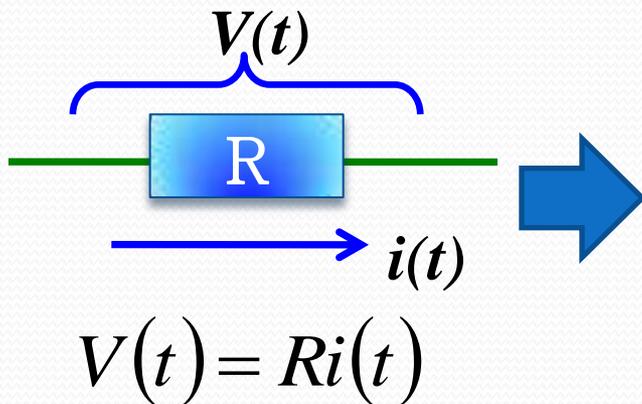
$$V(t) = V_P \cos(\omega t + \phi) \quad i(t) = i_P \cos(\omega t)$$

$$P(t) = \frac{1}{2} V_P i_P \cos \phi$$

- Agora pode-se calcular a potência média, por ciclo, transferida ao elemento de circuito, seja ele, resistivo, capacitivo, indutivo ou misto.

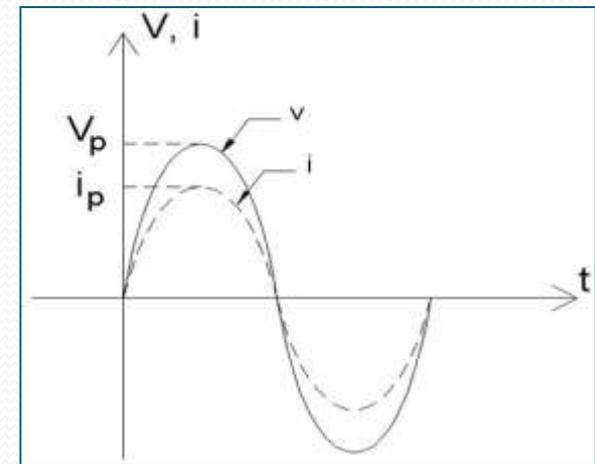
# Exemplo 1: Resistor ôhmico

- A lei de Ohm diz que  $V = R i$ , onde  $R$  é uma constante se o resistor for ôhmico. Assim, se a tensão estiver variando, temos que:



$$V(t) = V_p \text{sen}(\omega t + \phi_0)$$

$$i(t) = \frac{V_p}{R} \text{sen}(\omega t + \phi_0)$$

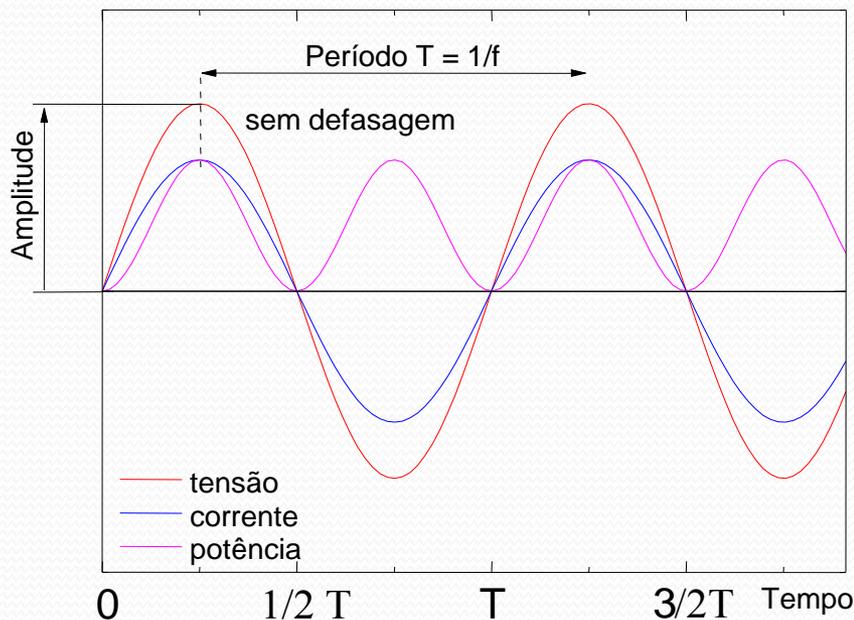


- Como as fases  $\phi_0$  são iguais, então que a corrente e a tensão no resistor estão em fase!

# Exemplo 1: Resistor ôhmico

- Para um **resistor ôhmico**, teremos então que:

$$P(t) = V(t) \cdot i(t) = V_p i_p \text{sen}^2(\omega t) > 0, \text{ sempre}$$



- **A potência varia no tempo mas é sempre positiva o que significa que o resistor sempre consome potência!**

# Exemplo 2: Capacitor Ideal

Em um capacitor ideal, a capacitância é dada pela razão entre carga acumulada e tensão elétrica, ou seja:

$$C = \frac{q(t)}{V(t)} \Rightarrow V(t) = \frac{q(t)}{C}$$

Além disso, carga e corrente estão relacionados

$$i(t) = \frac{d}{dt} q(t)$$

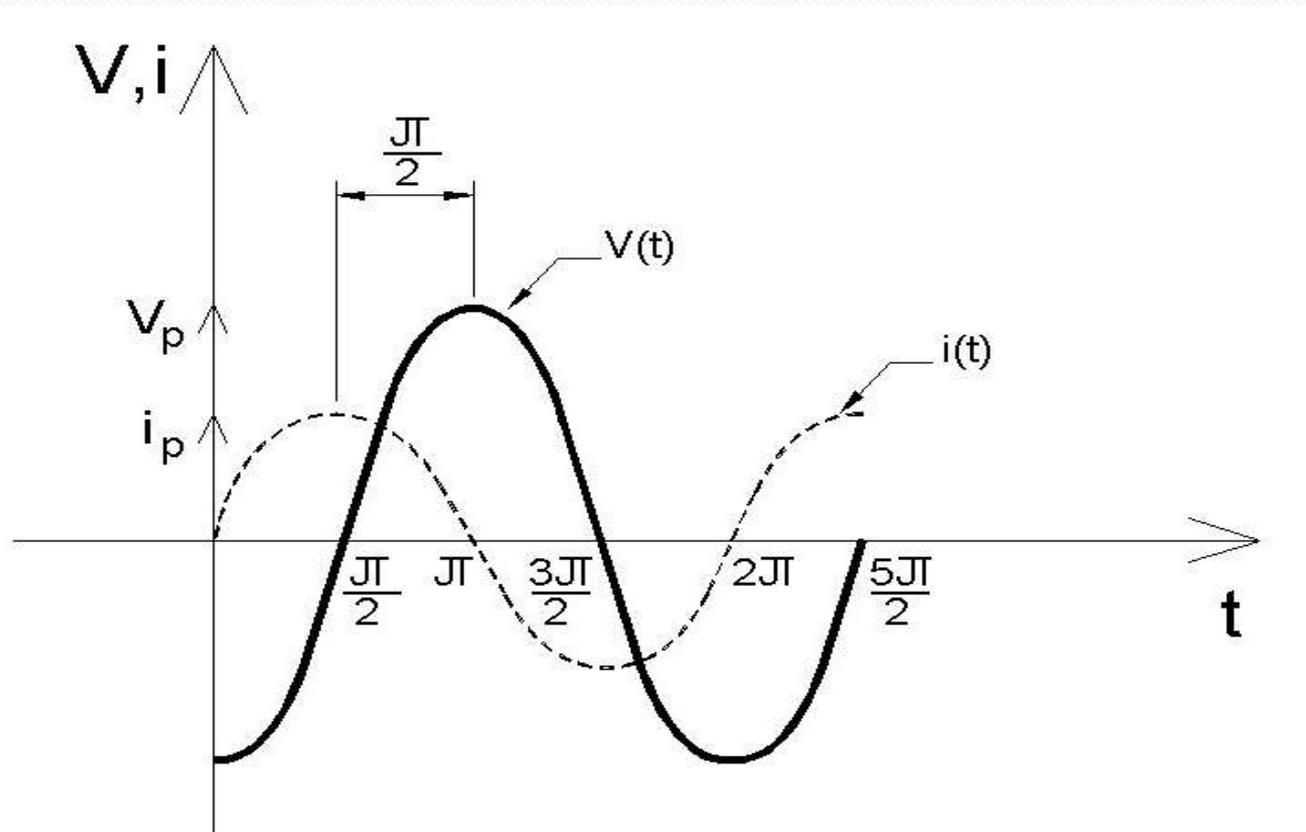
Portanto:

$$V(t) = \frac{q(t)}{C} = V_p \sin(\omega t) = V_p \cos(\omega t - \pi / 2)$$

$$i(t) = \omega C V_p \cos(\omega t)$$

A fase não é nula!

# Exemplo 2: Capacitor Ideal



a corrente está adiantada de  $\pi/2$  em relação à tensão aplicada ao capacitor (Atenção: a defasagem de  $\pi/2$  é entre a corrente e a tensão diretamente sobre o capacitor e não quaisquer outras).

# Exemplo 2: Capacitor Ideal

- A potência em um capacitor pode ser escrita como

$$P(t) = V(t) \cdot i(t)$$

$$P(t) = \left( V_p \cos\left(\omega t - \frac{\pi}{2}\right) \right) \left( \omega C V_p \cos(\omega t) \right)$$

$$(-\pi/2) - (0) = -\pi/2$$

$$= \left( \frac{i_p}{\omega C} \sin(\omega t) \right) \left( i_p \sin\left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right) \right)$$

$$(0) - (\pi/2) = -\pi/2$$

- Atenção, a diferença de fase = **Fase Tensão – Fase Corrente**

# Exemplo 3: Indutor ideal

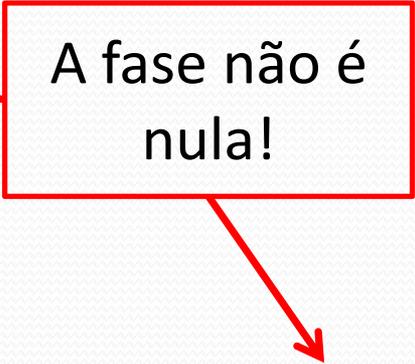
- Em um indutor ideal, a tensão é dada por:

$$V(t) = L \frac{di}{dt}$$

- Portanto, se a corrente no indutor é:

$$i(t) = i_p \cos(\omega t)$$

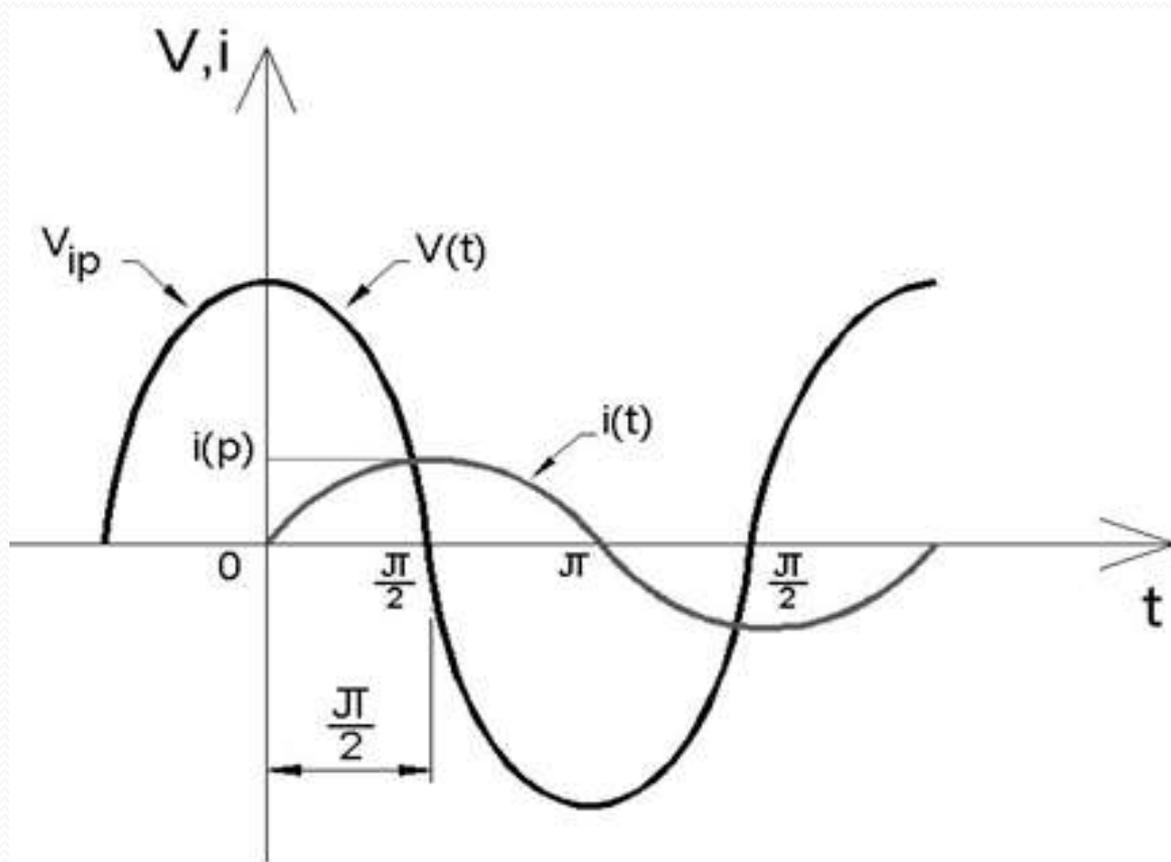
A fase não é nula!



- Então, temos:

$$V(t) = L \frac{di}{dt} = -L\omega i_p \sin(\omega t) = L\omega i_p \cos(\omega t + \pi / 2)$$

# Exemplo 3: Indutor ideal



- a corrente está atrasada de  $\pi/2$  em relação à tensão aplicada ao indutor (**Atenção:** a defasagem de  $\pi/2$  é entre a corrente e a tensão diretamente sobre o indutor e não quaisquer outras).

# Exemplo 3: Indutor Ideal

- A potência em um capacitor pode ser escrita como:

$$P(t) = V(t) \cdot i(t)$$

$$P(t) = \left( V_p \cos(\omega t + \frac{\pi}{2}) \right) \left( \frac{V_p}{\omega L} \cos(\omega t) \right)$$

$$(\pi/2) - (0) = +\pi/2$$

$$= (\omega L i_p \sin(\omega t)) \left( i_p \sin\left(\omega t - \frac{\pi}{2}\right) \right)$$

$$(0) - (-\pi/2) = +\pi/2$$

- Atenção, a diferença de fase = **Fase Tensão – Fase Corrente**

# Potência - Revisão

Muito difícil acompanhar os sinais e as trocas de  $\sin(x)$  por  $\sin(90-x)$ ... Vamos introduzir uma nova notação, mais genérica e mais simples!

- Para o resistor:

$$P(t) = Ri_p^2 \text{sen}^2(\omega t)$$

- Para o capacitor:

$1/\omega C$  é como se fosse a “resistência” do capacitor!

$$P(t) = \frac{i_p^2}{\omega C} \sin(\omega t) \sin\left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right)$$

Mas essa “resistência” introduz uma fase!

- Para o indutor:

$\omega L$  é como se fosse a “resistência” do indutor!

$$P(t) = \omega Li_p^2 \sin(\omega t) \sin\left(\omega t - \frac{\pi}{2}\right)$$

Mas essa “resistência” introduz uma fase!

# Números Complexos

$$\hat{C} = a + b j \quad j = \sqrt{-1}$$

$$\hat{C} = C e^{j\alpha} \quad e^{j\alpha} = \cos \alpha + j \operatorname{sen} \alpha$$

$$C = \sqrt{a^2 + b^2}$$

$$\operatorname{tg} \alpha = \frac{b}{a}$$

$$\frac{d}{dt} (e^{j\omega t}) = j\omega e^{j\omega t}$$

$$\int e^{j\omega t} dt = \frac{1}{j\omega} e^{j\omega t}$$

Integrais e derivadas  
nesta notação são  
apenas multiplicações  
e divisões

# Formalismo Complexo

- Este formalismo é construído de tal forma a facilitar todos os cálculos que envolvem tensões alternadas
- Vamos definir as tensões e correntes complexas como sendo:

$$\begin{aligned} \hat{V}(t) &= V_0 e^{j(\omega t + \phi_0)} \\ \hat{i}(t) &= i_0 e^{j(\omega t + \phi_1)} \end{aligned} \quad \Rightarrow \quad \begin{aligned} V(t) &= \operatorname{Re}(\hat{V}(t)) = V_0 \cos(\omega t + \phi_0) \\ i(t) &= \operatorname{Re}(\hat{i}(t)) = i_0 \cos(\omega t + \phi_1) \end{aligned}$$

# Impedância Complexa e Real

A impedância complexa de um elemento X é definida como sendo a razão entre a tensão e corrente complexas neste elemento, ou seja:

$$\hat{Z} = \frac{\hat{V}(t)}{\hat{i}(t)}$$

Usando a definição das tensões e correntes complexas, deduzimos que:

$$\hat{Z} = \frac{V_0 e^{j(\omega t + \phi_0)}}{i_0 e^{j(\omega t + \phi_1)}} = \frac{V_0}{i_0} e^{j(\phi_0 - \phi_1)} = Z_0 e^{j\phi}$$

$Z_0$  é a impedância REAL do elemento X

$\phi$  é a diferença de fase entre a tensão e corrente causada pelo elemento X

A impedância NÃO varia com o tempo. É uma grandeza característica do elemento X

# Resistência e Reatância

- Da definição de impedância complexa:

$$\hat{Z} = Z_0 e^{j\phi}$$

- Podemos escrever também que:

$$\hat{Z} = Z_0 \cos(\phi) + jZ_0 \sin(\phi)$$

- Define-se resistência (R) de um bipolo como sendo:

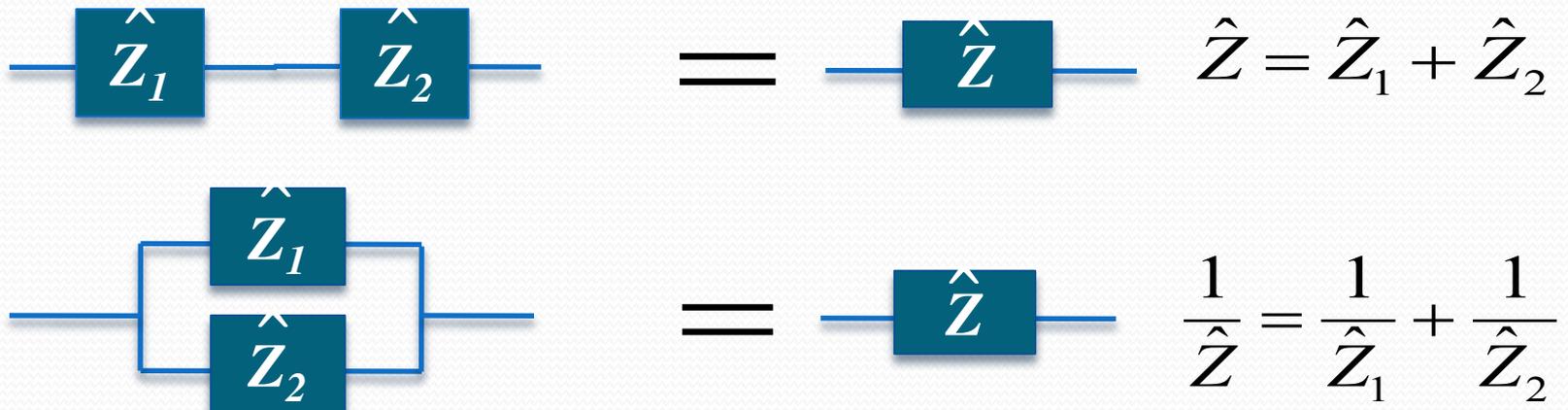
$$R = Z_0 \cos(\phi)$$

- E reatância deste bipolo (X)

$$X = Z_0 \sin(\phi)$$

# Porque usar este formalismo?

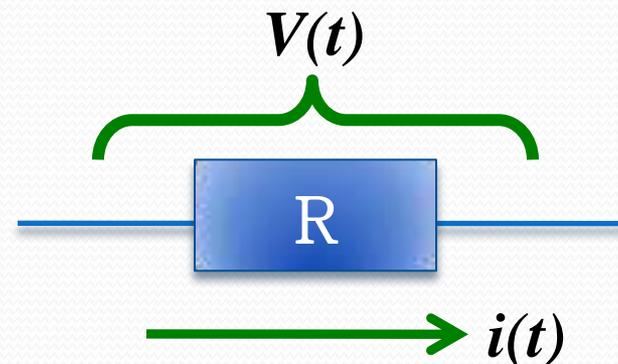
- As grandes vantagens deste formalismo são:
  - Operações envolvendo tensão e corrente são simples
    - Multiplicações e divisões de exponenciais
  - Associações de bipolos tornam-se simples
    - Como resistores comuns, mas realizadas com grandezas complexas



# Exemplo 1: Resistor

- Seja uma tensão e corrente complexas, temos:

$$\hat{Z} = \frac{\hat{V}(t)}{\hat{i}(t)}$$



- Mas sabemos que  $R = V/i$ , ou seja, a corrente e tensão estão sempre em fase. Assim:

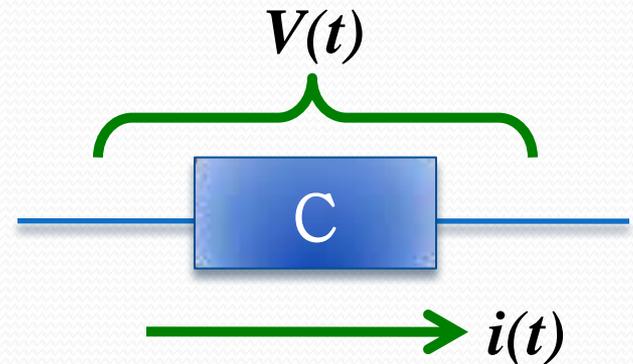
$$\hat{Z} = Z_0 e^{j\phi} = R \Rightarrow \begin{cases} Z_0 = R \\ \phi = 0 \end{cases}$$

Por conta disto que resistores Ôhmicos são muito utilizados em laboratório para medir correntes

# Exemplo 2: Capacitor

- Sabemos (do começo da aula) que  $V(t) = \frac{1}{C} \int i(t) dt$
- Se a corrente complexa for dada por:  $\hat{i}(t) = i_0 e^{j\omega t}$
- Fica fácil demonstrar que  $\hat{V}(t) = -\frac{j}{\omega C} i_0 e^{j\omega t}$
- A impedância de um capacitor vale:

$$\hat{Z} = \frac{\hat{V}(t)}{\hat{i}(t)} = \frac{-\frac{j}{\omega C} i_0 e^{j\omega t}}{i_0 e^{j\omega t}} = -\frac{j}{\omega C}$$

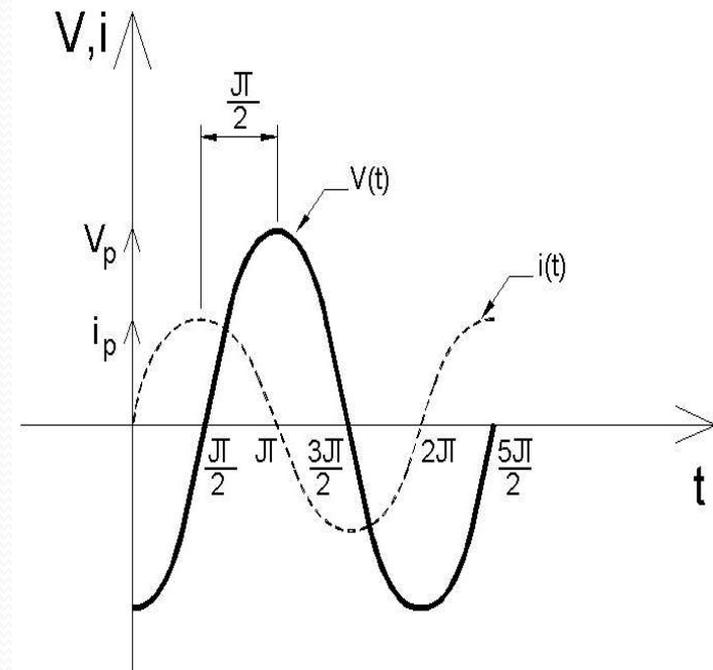


# Exemplo 2: Capacitor

- Ou seja  $\hat{Z} = -\frac{j}{\omega C}$
- Mas lembrando que:  $\hat{Z} = Z_0 \cos(\phi) + jZ_0 \sin(\phi)$
- Comparando as duas expressões temos que:

$$Z_0 = \frac{1}{\omega C} \quad \phi = -\frac{\pi}{2}$$

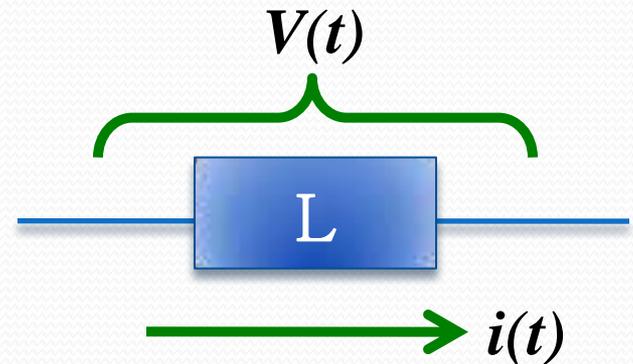
**Conclui-se naturalmente que a tensão elétrica está defasada de  $\pi/2$  em relação à corrente**



# Exemplo 3: indutor

- Sabemos que  $V(t) = L \frac{d}{dt} i(t)$
- Se a corrente complexa for dada por:  $\hat{i}(t) = i_0 e^{j\omega t}$
- Fica fácil demonstrar que  $\hat{V}(t) = j\omega L i_0 e^{j\omega t}$
- A impedância de um capacitor vale:

$$\hat{Z} = \frac{\hat{V}(t)}{\hat{i}(t)} = \frac{j\omega L i_0 e^{j\omega t}}{i_0 e^{j\omega t}} = j\omega L$$

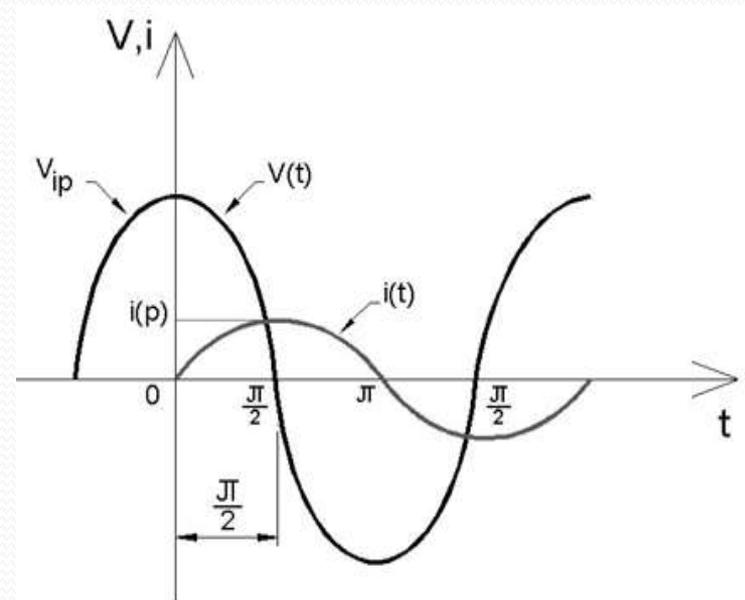


# Exemplo 3: Indutor

- Ou seja  $\hat{Z} = j\omega L$
- Mas lembrando que:  $\hat{Z} = Z_0 \cos(\phi) + jZ_0 \sin(\phi)$
- Comparando as duas expressões temos que:

$$Z_0 = \omega L \quad \phi = +\frac{\pi}{2}$$

Conclui-se naturalmente que a tensão elétrica está adiantada de  $\pi/2$  em relação à corrente



# Mas o indutor é ideal?

- Bobinas são fios condutores muito longos enrolados, sua resistência elétrica é, em geral, significativa e não pode ser desprezada.
  - Raramente, o modelo de um indutor ideal pode ser usado para uma bobina comum.
  - As condições que temos: bobina, circuito e intervalo de frequência disponíveis, não é possível adotar o modelo de indutor ideal.
  - Pelo menos a resistência da bobina deve ser levada em conta. Isso significa que o modelo adotado para a bobina, não é mais o de uma indutância pura, mas de uma indutância pura ligada, em série, a uma resistência ôhmica.

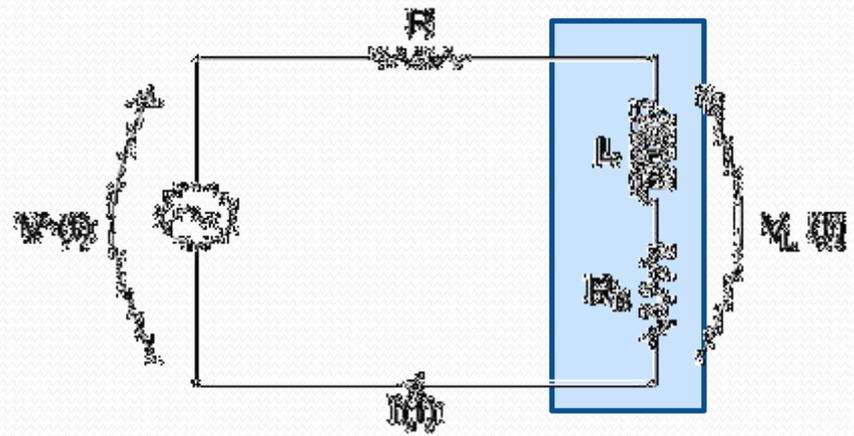
# Indutor real: bobina

- **Indutor real: circuito, em série, de uma resistência e de uma indutância pura**
- A impedância complexa equivalente é a soma das impedâncias complexas de cada elemento. A impedância resistiva da bobina é  $R_B$  e a impedância complexa do indutor puro é  $X_L$ :

$$\hat{Z} = j\omega L$$

- A impedância total:

$$\hat{Z} = R_B + j\omega L = Z_0 e^{j\varphi_0}$$



# Impedância da bobina:

- O valor real da impedância da bobina:

$$Z_B = \sqrt{\hat{Z}\hat{Z}^*} = \sqrt{R_B^2 + \omega^2 L^2}$$

$R_B$  = resistência da bobina

$L$  = indutância da bobina

- E a defasagem entre a tensão da associação em série  $R_B$  +  $L$  e a corrente que a percorre, vocês podem calcular:

$$\operatorname{tg}\varphi_0 = \frac{\omega L}{R_B} \quad \text{ou} \quad \varphi_0 = \operatorname{arctg}\left(\frac{\omega L}{R_B}\right)$$

# Bobina não é indutor puro

- Isso vai ter consequências no comportamento de indutores reais no circuito.
  - uma delas é que a defasagem não é mais  $\pi/2$ :
    - ela depende da frequência, da indutância e da resistência da bobina
- Vocês podem prever o que acontece com a potência!

# Tarefas da Semana (1)

- Medir a impedância do capacitor fornecido em função da frequência
  - Fazer um gráfico da impedância por frequência verificar se a relação teórica prevista é obedecida
  - Obter o valor da capacitância e comparar com os valores dos colegas
- Medir a impedância da bobina fornecida (1000 espiras) em função da frequência
  - Fazer um gráfico da impedância por frequência verificar se a relação teórica prevista é obedecida
  - obter o valor da indutância e comparar com os valores dos colegas e com o valor nominal

# Tarefas da Semana (2)

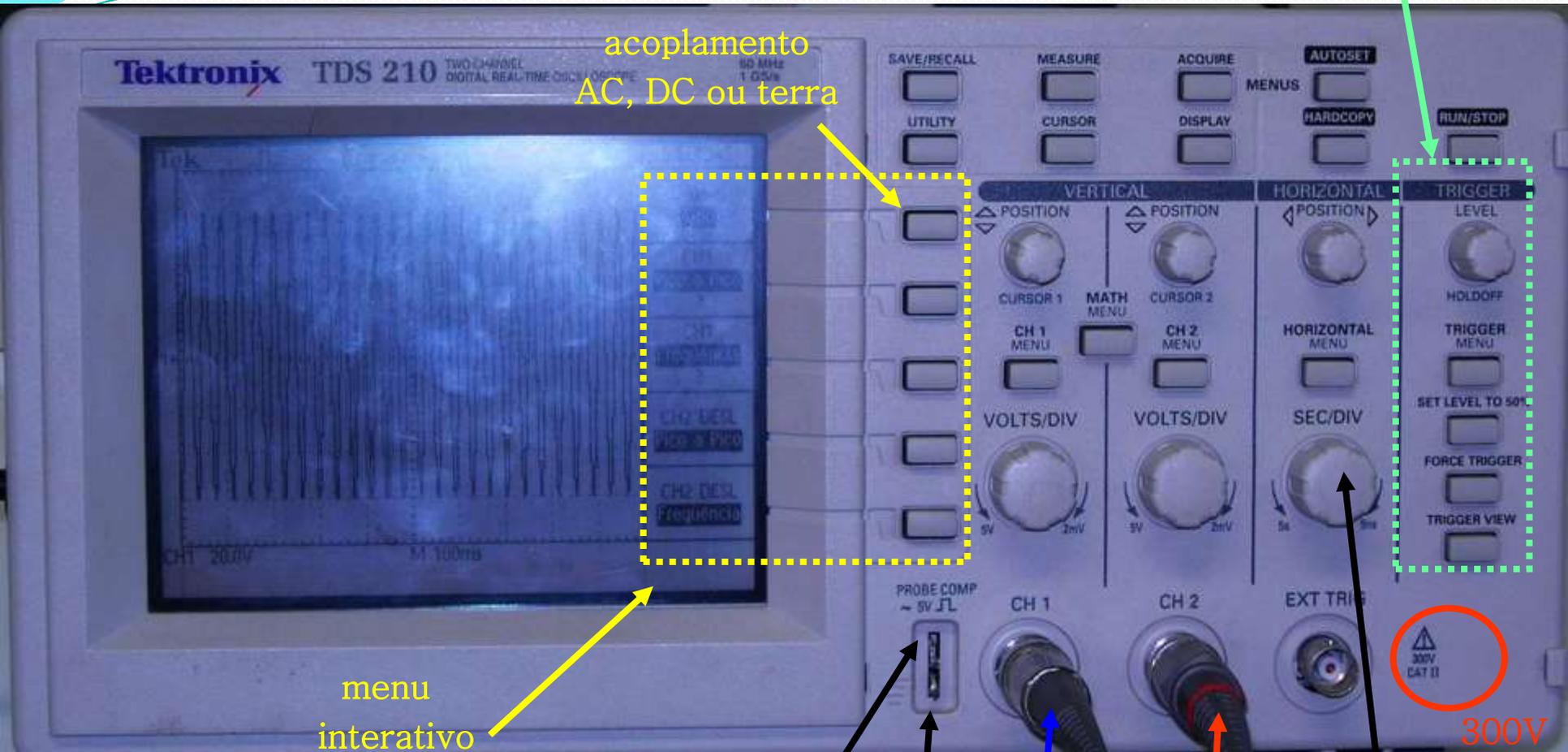
- Medir a diferença de fase entre a corrente e a tensão no capacitor e comparar com o valor previsto teoricamente.
  - Comparar também com os valores de seus colegas
- Medir a diferença de fase entre a corrente e a tensão no indutor e comparar com o valor previsto teoricamente
  - Compare com os valores obtidos por seus colegas
- Além do que foi medido e com as diferenças de fase medidas calcule:
  - A potência média transferida ao resistor, por ciclo.
  - A potência média transferida ao capacitor, por ciclo.
  - A potência média transferida ao indutor, por ciclo.

# As medidas: circuitos

- Em ambos os casos o circuito consta de:
  - Gerador de áudio **com saída de baixa impedância**
  - Resistor de  $47 \Omega$
  - Indutor de 1000 espiras
  - Capacitor de  $1\mu\text{F}$
  - Placa de circuito
  - Osciloscópio

# Osciloscópio

gatilho (trigger)



A ponta de prova tem atenuador que pode ser alterado (muda também a impedância)

referência 5V

terra

canal 1

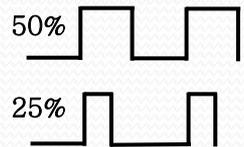
canal 2

varredura (horizontal)

# Gerador de audio



Duty cycle  
ADJust



Frequency  
ADJust

Amplitude  
ADJust

atenuador

intervalo de  
frequências

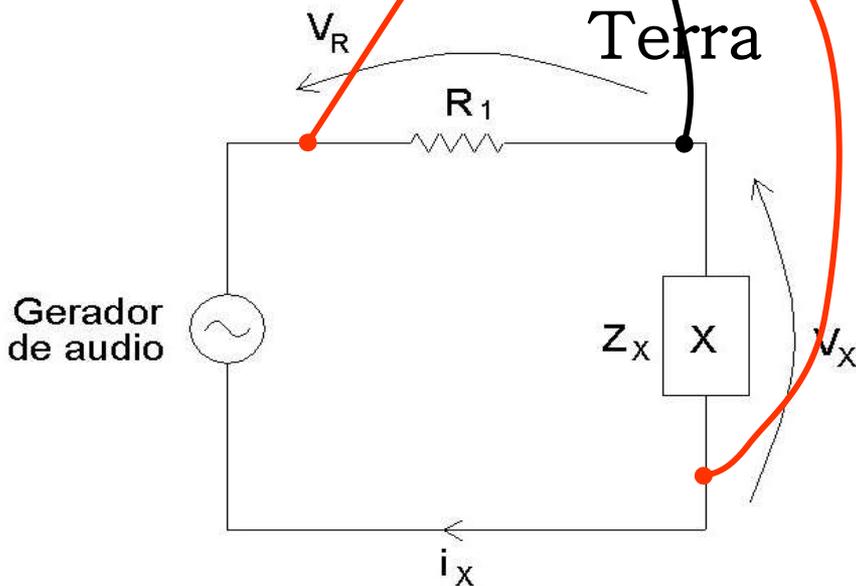
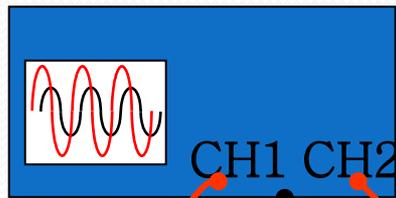
Executa  
parâmetro

# Circuito

BOBINA

RESISTOR

CAPACITOR



Instrumentos de medida:

- **Osciloscópio**

- Canal 1:  $-i_R = -V_R/R$  é a corrente no circuito
- Canal 2:  $V_X$

- **Cuidado com ruídos**

- Estimar incertezas na tensão e corrente a partir do nível de ruído